

VEKTORI

13. oktobar 2020

U matematici, fizici i drugim prirodnim i tehničkim naukama radi se sa dve vrste veličina. Veličine koje su u potpunosti određene samo svojom brojnom vrednošću nazivaju se skalarne veličine, kraće skalari. Primeri skalarnih veličina su temperatura, visina i težina. Skalarne veličine mogu biti pozitivne, negativne ili jednake nuli.

Za poznavanje veličina kao što su brzina, sila i jačina pored njihove skalarne veličine potrebno je poznavati još i njihov pravac i smer. Takve veličine nazivaju se vektorskim veličinama ili vektorima.

Geometrijsko predstavljanje vektora podrazumeva predstavljanje vektora preko orijentisanih duži.

Definicija i osnovni pojmovi

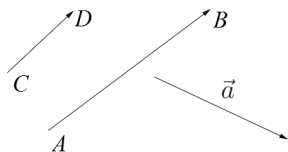
Definicija

Vektor ili orijentisana duž, u oznaci \vec{AB} , je duž AB u kojoj je A početna tačka duži, a B je njena krajnja tačka.

Definicija

Dužina duži AB je skalarna veličina i naziva se intenzitet vektora \vec{AB} i označava se $|\vec{AB}|$. Prava na kojoj leži duž AB naziva se pravac ili nosač vektora \vec{AB} , a njegov smer je od tačke A ka tački B .

Znači, vektor je definisan ako su mu zadati pravac, smer i intenzitet. Pored oznake \vec{AB} , tj. oznake u kojoj su navedene početna i krajnja tačka, za označavanje vektora koristi se i \vec{a}, \vec{b}, \dots



Vektor kod kojeg se poklapaju početna i krajnja tačka naziva se *nula vektor* i označava sa $\vec{0}$.

Očigledno je da je njegov intenzitet jednak nuli. Pravac i smer nula vektora se ne definišu.

Vektor različit od nula vektora naziva se *nenula vektor*.

Vektor čiji je intenzitet jednak 1 naziva se *jedinični vektor*.

Definicija

Vektori \vec{a} i \vec{b} su kolinearni ako imaju isti pravac ili su im pravci paralelni.

Kolinearni vektori mogu imati isti ili suprotan smer.

Nula vektor je kolinearan svakom vektoru.

Vektori koji imaju isti pravac i intenzitet, a suprotan smer nazivaju se *suprotni vektori*.

Suprotni vektor za vektor \vec{a} označava se sa $-\vec{a}$, tako da se suprotni vektor vektora \overrightarrow{AB} označava sa $-\overrightarrow{AB}$.

Definition

Vektori \vec{a} , \vec{b} i \vec{c} su *komplanarni* ako leže u istoj ili u paralelnim ravnima.

Jednakost vektora moguće je definisati na tri načina. U zavisnosti od definicije jednakosti vektora posmatraju se različite klase vektora: slobodni vektori, vektori vezani za pravu i vektori vezani za tačku.

Nadalje, smatraće se da su dva vektora jednaka ako su jednaka u smislu naredne definicije.

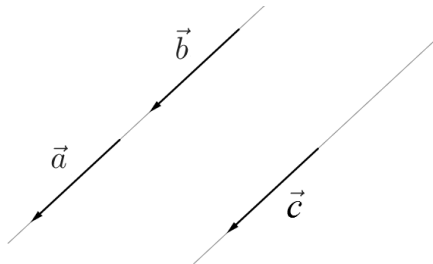
Definicija

Dva vektora su jednaka ako su im jednaki intenziteti, pravci su im paralelni ili se poklapaju i imaju iste smerove.

Ovi vektori nazivaju se *slobodni vektori*.

Jednakost vektora

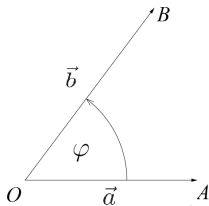
Ako su \overrightarrow{AB} i \overrightarrow{CD} dva jednaka slobodna vektora, tada se duž CD translacijom može preslikati na duž AB , i to tako što se tačka C preslikava na tačku A , a tačka D na tačku B . Jednakost vektora \overrightarrow{AB} i \overrightarrow{CD} označava se sa $\overrightarrow{AB} = \overrightarrow{CD}$. Vektori \vec{a} , \vec{b} i \vec{c} sa donje slike su jednaki u smislu definicije slobodnih vektora, tj. važi $\vec{a} = \vec{b} = \vec{c}$.



Operacije sa slobodnim vektorima

Definicija

Neka su \vec{a} i \vec{b} dva nenula vektora i $\overrightarrow{OA} = \vec{a}$ i $\overrightarrow{OB} = \vec{b}$. Najmanji ugao φ za koji treba rotirati vektor \overrightarrow{OA} dok mu se smer ne poklopi sa smerom vektora \overrightarrow{OB} naziva se ugao između vektora \vec{a} i \vec{b} .



Definicija

Zbir vektora \vec{a} i \vec{b} , u oznaci $\vec{a} + \vec{b}$, je vektor \overrightarrow{AC} , gde je $\overrightarrow{AB} = \vec{a}$ i $\overrightarrow{BC} = \vec{b}$.

Vektori \overrightarrow{AB} i \overrightarrow{BC} se nazivaju *nadovezani vektori*, a gornja definicija se naziva *pravilo trougla*.

Ako se sabiraju dva nenula vektora \vec{a} i \vec{b} sa paralelnim pravcima ili sa pravcima koji se poklapaju, pri čemu je $\vec{b} \neq -\vec{a}$, onda zbir $\vec{a} + \vec{b}$ ima isti pravac kao i vektori \vec{a} i \vec{b}

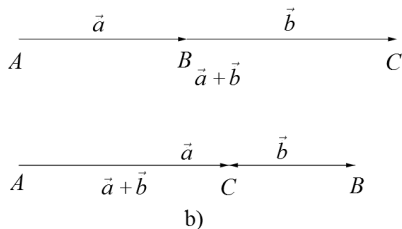
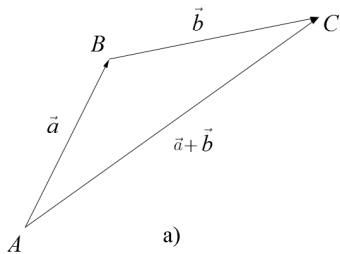
- 1 smer je isti kao i smer vektora \vec{a} i \vec{b} i intenzitet je $|\vec{a} + \vec{b}| = |\vec{a}| + |\vec{b}|$, ako su vektori \vec{a} i \vec{b} istog smera,
- 2 smer je jednak smeru vektora koji ima veći intenzitet i intenzitet je $|\vec{a} + \vec{b}| = ||\vec{a}| - |\vec{b}||$, ako su vektori \vec{a} i \vec{b} suprotnog smera.

Operacije sa slobodnim vektorima

Primer

Na slici a) primenom pravila trougla sabrani su vektori $\vec{a} = \overrightarrow{AB}$ i $\vec{b} = \overrightarrow{BC}$ koji nemaju isti pravac.

Na slici b) ilustrovano je sabiranje vektora $\vec{a} = \overrightarrow{AB}$ i $\vec{b} = \overrightarrow{BC}$ koji su istog pravca. Na gornjoj slici vektori su i istog smera, a na donjoj su suprotnog smera. U oba slučaja njihov zbir je vektor \overrightarrow{AC} .



Iz definicije sabiranja vektora direktno sledi da je

$$\overrightarrow{AB} + \overrightarrow{BA} = \overrightarrow{AA} = \vec{0} \quad ; \quad \overrightarrow{BA} + \overrightarrow{AB} = \overrightarrow{BB} = \vec{0} \quad ; \quad (-\vec{a}) + \vec{a} = \vec{0}.$$

Sabiranje vektora po pravilu trougla može da se uopšti na n vektora ($n \geq 3$):

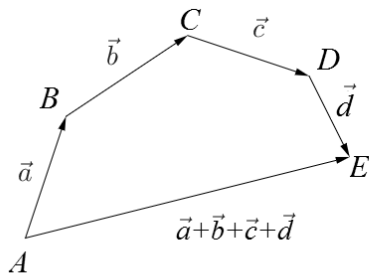
Neka su $\vec{a}_1, \vec{a}_2, \dots, \vec{a}_n$ vektori takvi da se krajnja tačka vektora \vec{a}_i poklapa sa početnom tačkom vektora \vec{a}_{i+1} , $i = 1, \dots, n-1$, tj. vektori $\vec{a}_1, \vec{a}_2, \dots, \vec{a}_n$ su nadovezani.

Zbir vektora $\vec{a}_1, \vec{a}_2, \dots, \vec{a}_n$, u oznaci $\vec{a}_1 + \vec{a}_2 + \dots + \vec{a}_n$, je vektor \vec{b} čija početna tačka je jednaka početnoj tački vektora \vec{a}_1 , a krajnja tačka je jednaka krajnjoj tački vektora \vec{a}_n .

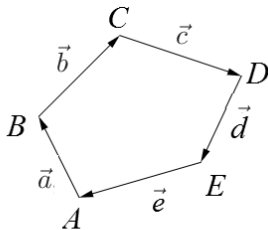
Operacije sa slobodnim vektorima

Primer

Na slici a) vektor \overrightarrow{AE} predstavlja zbir nadovezanih vektora $\vec{a} = \overrightarrow{AB}$, $\vec{b} = \overrightarrow{BC}$, $\vec{c} = \overrightarrow{CD}$ i $\vec{d} = \overrightarrow{DE}$, dok na slici b) može da se uoči da je zbir zadatih nadovezanih vektora $\vec{a} = \overrightarrow{AB}$, $\vec{b} = \overrightarrow{BC}$, $\vec{c} = \overrightarrow{CD}$, $\vec{d} = \overrightarrow{DE}$ i $\vec{e} = \overrightarrow{EA}$ vektor \overrightarrow{AA} , tj. nula vektor.



a)



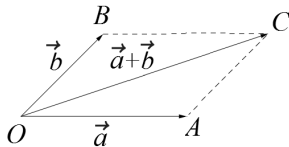
b)

Vektori koji imaju zajednički početak mogu se sabirati na sledeći način.

Definicija

Zbir vektora \vec{OA} i \vec{OB} sa zajedničkom početnom tačkom O je vektor \vec{OC} , gde je tačka C određena na taj način da figura $OACB$ bude paralelogram.

Ova definicija se naziva **pravilo paralelograma**. Vektori \vec{OA} i \vec{OB} nazivaju se **komponente**, a vektor \vec{OC} **rezultanta**. Vektor \vec{OC} je dijagonala paralelograma $OACB$.



Pravilo paralelograma može se uopštiti i na sabiranje tri nekomplanarna vektora koja imaju zajedničku početnu tačku.

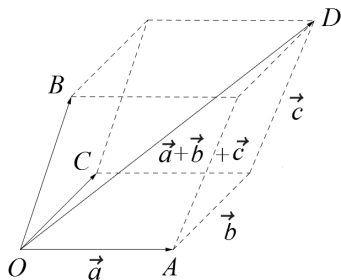
Neka su \vec{OA} , \vec{OB} i \vec{OC} tri nekomplanarna vektora sa zajedničkom početnom tačkom O . Neka su \vec{a} , \vec{b} i \vec{c} nadovezani vektori pri čemu je krajnja tačka vektora \vec{a} isto što i početna tačka vektora \vec{b} i krajnja tačka vektora \vec{b} jednaka je početnoj tački vektora \vec{c} i $\vec{a} = \vec{OA}$, $\vec{b} = \vec{OC}$ i $\vec{c} = \vec{OB}$.

Operacije sa slobodnim vektorima

Nad vektorima \vec{a} , \vec{b} i \vec{c} može da se konstruiše paralelepiped. Vektor \vec{d} čija je početna tačka jednaka početnoj tački vektora \vec{a} i krajnja tačka je jednaka krajnjoj tački vektora \vec{c} je zbir vektora \vec{a} , \vec{b} i \vec{c} , što se piše

$$\vec{a} + \vec{b} + \vec{c} = \vec{d}.$$

Opisano pravilo naziva se *pravilo paralelopipeda*, a vektor \vec{d} je telesna dijagonala paralelopipeda.



Definicija

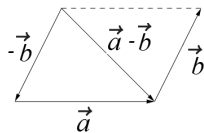
Razlika vektora \vec{a} i \vec{b} , u oznaci $\vec{a} - \vec{b}$, je vektor \vec{c} takav da je $\vec{a} = \vec{b} + \vec{c}$.

Da je vektor \vec{c} razlika vektora \vec{a} i \vec{b} piše se $\vec{a} - \vec{b} = \vec{c}$.

Na slici je prikazana razlika vektora \vec{a} i \vec{b} .

Može da se pokaže da je razlika vektora \vec{a} i \vec{b} jedinstveno određen vektor, kao i da je razlika vektora \vec{a} i \vec{b} jednaka zbiru vektora \vec{a} i vektora $-\vec{b}$, tj.

$$\vec{a} - \vec{b} = \vec{a} + (-\vec{b}).$$



Definicija

Proizvod skalara $\alpha \neq 0$ i vektora $\vec{a} \neq \vec{0}$, u oznaci $\alpha\vec{a}$, je vektor

- 1. čiji je pravac paralelan pravcu vektora \vec{a} ,*
- 2. intenzitet je $|\alpha||\vec{a}|$, gde je $|\alpha|$ apsolutna vrednost skalara α i $|\vec{a}|$ je intenzitet vektora \vec{a} ,*
- 3. ima isti smer kao i vektor \vec{a} ako je $\alpha > 0$, a suprotan ako je $\alpha < 0$.*

Ako je $\alpha = 0$ ili $\vec{a} = \vec{0}$ onda je $\alpha\vec{a} = \vec{0}$.

Ako vektori imaju iste pravce, njihovi pravci su i paralelni.

Uvrštavanjem $\alpha = -1$ u $\vec{b} = \alpha\vec{a}$ dobija se $\vec{b} = (-1)\vec{a} = -\vec{a}$, tj. vektor suprotan vektoru \vec{a} .

Za vektor $\vec{a} \neq \vec{0}$ neka je vektor \vec{a}_0 definisan sa

$$\vec{a}_0 = \frac{1}{|\vec{a}|}\vec{a}. \quad (1)$$

Pravac vektora \vec{a}_0 je isti kao i pravac vektora \vec{a} , vektori \vec{a}_0 i \vec{a} imaju isti smer, a intenzitet vektora \vec{a}_0 je $|\vec{a}_0| = \frac{1}{|\vec{a}|}|\vec{a}| = 1$.

Vektor \vec{a}_0 , definisan sa (1) naziva se *jedinični vektor vektora \vec{a}* ili *ort vektora \vec{a}* .

Ako je \vec{a}_0 jedinični vektor vektora \vec{a} , sledi da je

$$\vec{a} = |\vec{a}|\vec{a}_0,$$

tj. svaki nenula vektor može da se predstavi kao proizvod njegovog intenziteta i jediničnog vektora \vec{a}_0 koji ima isti pravac i smer kao i vektor \vec{a} .

Vektori $\vec{a} \neq \vec{0}$ i $\alpha\vec{a}$ za $\alpha \neq 0$ imaju paralelne pravce, pa su kolinearni.

Dva kolinearna vektora mogu se razlikovati po smeru i intenzitetu, pa kolinearnost vektora \vec{a} i \vec{b} može da se predstavi sa

$$\vec{b} = \alpha\vec{a},$$

gde je α skalar. Nula vektor je kolinearan svakom vektoru, tj. $\vec{0} = 0\vec{a}$ za svaki vektor \vec{a} .

Teorema

Nenula vektori \vec{a} i \vec{b} su kolinearni ako i samo ako postoje skalari α i β od kojih je bar jedan različit od nule i

$$\alpha\vec{a} + \beta\vec{b} = \vec{0}.$$

Teorema

Nenula vektori \vec{a} , \vec{b} i \vec{c} su komplanarni ako i samo ako postoje skalari α , β i γ od kojih je bar jedan različit od nule i

$$\alpha\vec{a} + \beta\vec{b} + \gamma\vec{c} = \vec{0}.$$

Definicija

Vektor

$$\vec{s} = \alpha_1 \vec{a}_1 + \alpha_2 \vec{a}_2 + \cdots + \alpha_n \vec{a}_n = \sum_{i=1}^n \alpha_i \vec{a}_i$$

gde su $\alpha_i \in \mathbb{R}$, $\vec{a}_i \in V$ naziva se **linearna kombinacija vektora** \vec{a}_i , $i = 1, 2, \dots, n$.

Definicija

Vektori $\vec{a}_1, \vec{a}_2, \dots, \vec{a}_n$ su **linearno zavisni** ako postoje skalari $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n$ od kojih je bar jedan različit od nule takvi da je

$$\alpha_1 \vec{a}_1 + \alpha_2 \vec{a}_2 + \cdots + \alpha_n \vec{a}_n = \vec{0}.$$

Vektori $\vec{a}_1, \vec{a}_2, \dots, \vec{a}_n$ su **linearno nezavisni** ako nisu linearno zavisni.

Operacije sa slobodnim vektorima

Vektori $\alpha\vec{a}$ i $\beta\vec{b}$ takvi da je

$$\vec{c} = \alpha\vec{a} + \beta\vec{b}$$

nazivaju se **komponentama vektora \vec{c} duž vektora \vec{a} i \vec{b}** .

Teorema

Za svaka tri nekomplanarna vektora \vec{a} , \vec{b} i \vec{c} je $\alpha\vec{a} + \beta\vec{b} + \gamma\vec{c} = \vec{0}$ ako i samo ako je $\alpha = \beta = \gamma = 0$.

Prethodna teorema se može formulisati i na sledeći način.

Teorema

Svaka tri nekomplanarna vektora \vec{a} , \vec{b} i \vec{c} su linearno nezavisna.

Teorema

Neka su vektori \vec{a} , \vec{b} i \vec{c} nekomplanarni. Tada za svaki vektor \vec{d} postoje skalari α , β i γ takvi da je $\vec{d} = \alpha\vec{a} + \beta\vec{b} + \gamma\vec{c}$.

Neke osobine množenja vektora skalarom navedene su u sledećoj teoremi.

Teorema

Za svako $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$ i sve vektore $\vec{a}, \vec{b} \in \mathcal{V}$ je

1. $(\alpha\beta)\vec{a} = \alpha(\beta\vec{a})$,
2. $\alpha(\vec{a} + \vec{b}) = \alpha\vec{a} + \alpha\vec{b}$,
3. $(\alpha + \beta)\vec{a} = \alpha\vec{a} + \beta\vec{a}$,
4. $1 \cdot \vec{a} = \vec{a}$.

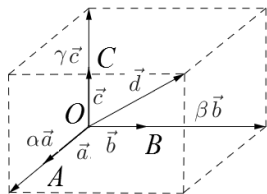
Definicija

Uređeni skup od tri nekomplanarna vektora $\{\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}\}$ naziva se **trijedar vektora**.

Neka je O proizvoljna tačka prostora i neka je $\vec{OA} = \vec{a}$, $\vec{OB} = \vec{b}$ i $\vec{OC} = \vec{c}$, gde su \vec{a} , \vec{b} i \vec{c} nekomplanarni vektori. Svaki vektor \vec{d} se na jedinstven način može predstaviti preko vektora \vec{OA} , \vec{OB} i \vec{OC} , tj.

$$\vec{d} = \alpha \vec{OA} + \beta \vec{OB} + \gamma \vec{OC}, \quad \alpha, \beta, \gamma \in \mathbb{R}.$$

Dakle, svaki vektor se može razložiti na komponente preko vektora \vec{OA} , \vec{OB} i \vec{OC} , kao što je prikazano na slici.



Koordinatni sistem i koordinate vektora

Skalari α, β i γ nazivaju se *koordinate* vektora \vec{d} , što se obeležava sa

$$\vec{d} = (\alpha, \beta, \gamma).$$

Ako su vektori \vec{OA} , \vec{OB} i \vec{OC} međusobno normalni onda se za trijedrar koji oni obrazuju kaže da je *pravougli* ili *Dekartov*.

Ako su pored toga vektori \vec{OA} , \vec{OB} i \vec{OC} jedinični, onda se odgovarajući trijedrar naziva *ortonormiran*.

Nadalje se pretpostavlja da posmatrani trijedrar obrazuju tri jedinična vektora \vec{OA} , \vec{OB} i \vec{OC} koja su međusobno normalna. Ovaj trijedrar određuje tri međusobno normalne usmerene prave koje se nazivaju *koordinatne ose*. Sve tri koordinatne ose imaju zajedničku tačku O koja se naziva *koordinatni početak*, a vektori \vec{OA} , \vec{OB} i \vec{OC} označavaju se sa \vec{i} , \vec{j} i \vec{k} , redom.

Osa određena koordinatnim početkom O i vektorom \vec{i} naziva se *x-osa*, dok se ose određene koordinatnim početkom O i vektorima \vec{j} i \vec{k} nazivaju *y-osa* i *z-osa*, redom.

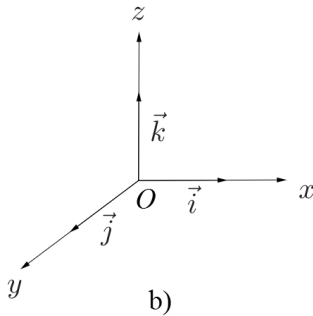
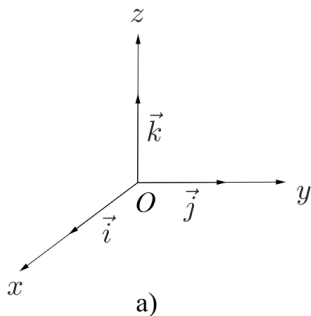
Koordinatne ose određuju *koordinatne ravni*. Postoje ukupno tri koordinatne ravni. Svaka od njih je određena sa dve koordinatne ose, tako da postoje *xy-ravan*, *xz-ravan* i *yz-ravan*.

Sve koordinatne ravni imaju jednu zajedničku tačku, *koordinatni početak* O .

Uređeni skup od tri ose koje prolaze kroz zajedničku tačku O i koje su uzajamno normalne obrazuje *Dekartov pravougli koordinatni sistem*.

Koordinatni sistem i koordinate vektora

Koriste se dva pravougla sistema: *desni (engleski)* i *levi (francuski)*. Kod desnog pravouglog sistema rotacija x -ose prema y -osi oko z -ose najkraća je u smeru suprotnom smeru kretanja kazaljke na satu (videti sliku a)), dok je kod levog pravouglog sistema rotacija x -ose prema y -osi oko z -ose najkraća u smeru kretanja kazaljke na satu (videti sliku b)).



Mi ćemo posmatrati desni pravougli koordinatni sistem.

Ako je $\vec{r}_M = (x, y, z)$ vektor položaja tačke $M(x, y, z)$, onda su x , y i z normalne projekcije vektora \vec{r}_M na x -osu, y -osu i z -osu.

Teorema

Intenzitet vektora $\vec{a} = (x, y, z)$ je

$$|\vec{a}| = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}.$$

Za vektore

$$\begin{aligned}\vec{a}_1 &= x_1\vec{i} + y_1\vec{j} + z_1\vec{k} = (x_1, y_1, z_1) \\ \vec{a}_2 &= x_2\vec{i} + y_2\vec{j} + z_2\vec{k} = (x_2, y_2, z_2)\end{aligned}$$

na osnovu definicije sabiranja vektora sa paralelnim pravcima je

$$\begin{aligned}\vec{a}_1 + \vec{a}_2 &= x_1\vec{i} + y_1\vec{j} + z_1\vec{k} + x_2\vec{i} + y_2\vec{j} + z_2\vec{k} \\ &= (x_1 + x_2)\vec{i} + (y_1 + y_2)\vec{j} + (z_1 + z_2)\vec{k} \\ &= (x_1 + x_2, y_1 + y_2, z_1 + z_2).\end{aligned}$$

Za $\alpha \in \mathbb{R}$ primenom osobina množenja vektora skalarom je

$$\alpha\vec{a}_1 = \alpha(x_1\vec{i} + y_1\vec{j} + z_1\vec{k}) = \alpha x_1\vec{i} + \alpha y_1\vec{j} + \alpha z_1\vec{k} = (\alpha x_1, \alpha y_1, \alpha z_1).$$

Važi i da je

$$\begin{aligned}\vec{a}_1 - \vec{a}_2 &= \vec{a}_1 + ((-1)\vec{a}_2) \\ &= (x_1, y_1, z_1) + (-x_2, -y_2, -z_2) \\ &= (x_1 - x_2, y_1 - y_2, z_1 - z_2).\end{aligned}$$

Primer

Dati su vektori $\vec{a} = (4, -3, 1)$ i $\vec{b} = (5, -2, -3)$. Odrediti vektore $\vec{a} + \vec{b}$, $\vec{a} - \vec{b}$, $2\vec{a} + \vec{b}$ i $\vec{a} - 3\vec{b}$. Izračunati intenzitet vektora \vec{a} i odrediti jedinični vektor \vec{a}_0 vektora \vec{a} .

Rešenje:

$$\vec{a} + \vec{b} = (4 + 5, -3 + (-2), 1 + (-3)) = (9, -5, -2),$$

$$\vec{a} - \vec{b} = (4 - 5, -3 - (-2), 1 - (-3)) = (-1, -1, 4),$$

$$\begin{aligned} 2\vec{a} + \vec{b} &= (2 \cdot 4, 2 \cdot (-3), 2 \cdot 1) + (5, -2, -3) \\ &= (8 - 6, 2) + (5, -2, -3) = (13, -8, -1), \end{aligned}$$

$$\vec{a} - 3\vec{b} = (4, -3, 1) - (15, -6, -9) = (-11, 9, 10),$$

$$|\vec{a}| = \sqrt{4^2 + (-3)^2 + 1^2} = \sqrt{26},$$

$$\vec{a}_0 = \left(\frac{4}{\sqrt{26}}, -\frac{3}{\sqrt{26}}, \frac{1}{\sqrt{26}} \right).$$

Jednakost vektora zadatih preko koordinata se svodi na jednakost odgovarajućih koordinata, tj.

$$\vec{a}_1 = \vec{a}_2 \Leftrightarrow x_1 = x_2 \quad \text{i} \quad y_1 = y_2 \quad \text{i} \quad z_1 = z_2.$$

Kolinearnost vektora zadatih preko koordinata se svodi na proporcionalnost odgovarajućih koordinata, tj.

$$\begin{aligned}\vec{a}_2 = \alpha \vec{a}_1 &\Leftrightarrow (x_2, y_2, z_2) = (\alpha x_1, \alpha y_1, \alpha z_1) \\ &\Leftrightarrow x_2 = \alpha x_1 \quad \text{i} \quad y_2 = \alpha y_1 \quad \text{i} \quad z_2 = \alpha z_1.\end{aligned}$$

Primer

Dati su vektori $\vec{a} = (-1, 0, 1)$ i $\vec{b} = (\alpha^2, \alpha^2 - \alpha, \alpha - 2)$. Odrediti, ako je to moguće, vrednost realnog parametra α tako da vektori $\vec{a} + \vec{b}$ i $\vec{0}$ budu jednaki.

Rešenje: Iz $\vec{a} + \vec{b} = (-1 + \alpha^2, \alpha^2 - \alpha, \alpha - 1)$ i $\vec{0} = (0, 0, 0)$ dobija se sistem

$$-1 + \alpha^2 = 0 \quad \wedge \quad \alpha^2 - \alpha = 0 \quad \wedge \quad \alpha - 1 = 0$$

čije je rešenje $\alpha = 1$.

Koordinatni sistem i koordinate vektora

Ako su $M_1(x_1, y_1, z_1)$ i $M_2(x_2, y_2, z_2)$ dve tačke prostora čiji su vektori položaja $\vec{r}_1 = \overrightarrow{OM_1}$ i $\vec{r}_2 = \overrightarrow{OM_2}$ redom, tada je

$$\begin{aligned}\vec{r}_{M_2} - \vec{r}_{M_1} &= \overrightarrow{OM_2} - \overrightarrow{OM_1} = \overrightarrow{OM_2} + \overrightarrow{M_1O} \\ &= \overrightarrow{M_1M_2} \\ &= (x_2 - x_1, y_2 - y_1, z_2 - z_1).\end{aligned}$$

Neka je $\vec{r}_M = (x, y, z)$ vektor položaja tačke $M(x, y, z)$ različite od koordinatnog početka i $\alpha = \angle(\vec{i}, \vec{r}_M)$, $\beta = \angle(\vec{j}, \vec{r}_M)$ i $\gamma = \angle(\vec{k}, \vec{r}_M)$ tada je

$$x = |\vec{r}| \cos \alpha, \quad y = |\vec{r}| \cos \beta, \quad z = |\vec{r}| \cos \gamma$$

pa je

$$\cos \alpha = \frac{x}{|\vec{r}|}, \quad \cos \beta = \frac{y}{|\vec{r}|}, \quad \cos \gamma = \frac{z}{|\vec{r}|}$$

Primer

Izračunati rastojanje između tačaka $M_1(1, 2, -1)$ i $M_2(1, 0, -1)$ i uglove koje vektor položaja \vec{r}_2 tačke M_2 zaklapa sa koordinatnim osama. Naći jedinični vektor vektora \vec{r}_2 .

Rešenje: $\overrightarrow{M_1M_2} = (1, 0, -1) - (1, 2, -1) = (0, -2, 0)$.

Rastojanje između tačaka M_1 i M_2 jednako je intenzitetu vektora $\overrightarrow{M_1M_2}$, tj. $|\overrightarrow{M_1M_2}| = \sqrt{4} = 2$.

Vektor $\vec{r}_2 = (1, 0, -1)$ je vektor položaja tačke M_2 i $|\vec{r}_2| = \sqrt{2}$. Iz

$$\cos \alpha = \frac{1}{\sqrt{2}} = \frac{\sqrt{2}}{2} \quad \text{i} \quad \cos \beta = \frac{0}{\sqrt{2}} = 0 \quad \text{i} \quad \cos \gamma = \frac{-1}{\sqrt{2}} = -\frac{\sqrt{2}}{2},$$

je $\alpha = \sphericalangle(\vec{r}_2, \vec{i}) = \frac{\pi}{4}$, $\beta = \sphericalangle(\vec{r}_2, \vec{j}) = 0$ i $\gamma = \sphericalangle(\vec{r}_2, \vec{k}) = \frac{3\pi}{4}$.

Vektor $\vec{r} = \left(\frac{\sqrt{2}}{2}, 0, -\frac{\sqrt{2}}{2}\right)$ je jedinični vektor vektora \vec{r}_2 .

Primer

Odrediti koordinate tačke $T(x, y, z)$ koja duž određenu tačkama $M_1(x_1, y_1, z_1)$ i $M_2(x_2, y_2, z_2)$ deli u razmeri $m : n$.

Rešenje: Uvedimo oznaku $\lambda = \frac{m}{m+n}$.

$$\begin{aligned}\overrightarrow{M_1 T} : \overrightarrow{M_1 M_2} = m : (m+n) &\Leftrightarrow \overrightarrow{M_1 T} \cdot (m+n) = m \cdot \overrightarrow{M_1 M_2} \\ &\Leftrightarrow \overrightarrow{M_1 T} = \frac{m}{m+n} \cdot \overrightarrow{M_1 M_2} \\ &\Leftrightarrow \overrightarrow{M_1 T} = \lambda \overrightarrow{M_1 M_2} \\ \Leftrightarrow (x - x_1, y - y_1, z - z_1) &= \lambda(x_2 - x_1, y_2 - y_1, z_2 - z_1) \\ \Leftrightarrow x - x_1 = \lambda(x_2 - x_1), y - y_1 &= \lambda(y_2 - y_1), z - z_1 = \lambda(z_2 - z_1),\end{aligned}$$

pa su koordinate tražene tačke

$$x = \lambda x_2 + (1 - \lambda)x_1, \quad y = \lambda y_2 + (1 - \lambda)y_1, \quad z = \lambda z_2 + (1 - \lambda)z_1.$$

Specijalno, sredina duži $M_1 M_2$ ima koordinate

$$x = \frac{x_1 + x_2}{2}, \quad y = \frac{y_1 + y_2}{2}, \quad z = \frac{z_1 + z_2}{2}.$$

Skalarni proizvod vektora

Definicija

Skalarni proizvod vektora \vec{a} i \vec{b} , u oznaci $\vec{a} \cdot \vec{b}$, ako su vektori \vec{a} i \vec{b} različiti od nula vektora, definisan je sa

$$\vec{a} \cdot \vec{b} = |\vec{a}| |\vec{b}| \cos \sphericalangle(\vec{a}, \vec{b}). \quad (2)$$

Ako je bar jedan od vektora \vec{a} i \vec{b} jednak nula vektoru $\vec{0}$, tada je $\vec{a} \cdot \vec{b} = 0$.

Primer

Izračunati skalarni proizvod vektora \vec{a} i \vec{b} ako je $|\vec{a}| = 17$, $|\vec{b}| = 2$ i $\sphericalangle(\vec{a}, \vec{b}) = \frac{2\pi}{3}$.

Rešenje: $\vec{a} \cdot \vec{b} = 17 \cdot 2 \cdot \left(-\frac{1}{2}\right) = -17$.

Skalarni proizvod vektora

Primer

Za vektore \vec{i} i \vec{j} važi

$$\vec{i} \cdot \vec{i} = |\vec{i}| |\vec{i}| \cos 0 = 1^2 \cdot 1 = 1$$

i

$$\vec{i} \cdot \vec{j} = |\vec{i}| |\vec{j}| \cos \frac{\pi}{2} = 1^2 \cdot 0 = 0.$$

Slično, mogu se izračunati i preostali skalarni proizvodi vektora \vec{i} , \vec{j} i \vec{k} Dekartovog pravouglog koordinatnog sistema:

$$\begin{array}{c|ccc} \cdot & \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ \hline \vec{i} & 1 & 0 & 0 \\ \vec{j} & 0 & 1 & 0 \\ \vec{k} & 0 & 0 & 1 \end{array}.$$

Neke osnovne osobine skalarnog proizvoda navedene su u teoremi koja sledi.

Teorema

Neka su \vec{a} , \vec{b} i \vec{c} vektori i λ skalar. Tada je

1. $\vec{a} \cdot \vec{b} = \vec{b} \cdot \vec{a}$,
2. $(\lambda \vec{a}) \cdot \vec{b} = \lambda(\vec{a} \cdot \vec{b})$,
3. $\vec{a} \cdot \vec{a} = |\vec{a}|^2$,
4. $\vec{a} \cdot \vec{a} = 0 \Leftrightarrow \vec{a} = \vec{0}$,
5. $(\vec{a} + \vec{b}) \cdot \vec{c} = \vec{a} \cdot \vec{c} + \vec{b} \cdot \vec{c}$,
6. za nenula vektore \vec{a} i \vec{b} važi $\vec{a} \cdot \vec{b} = 0 \Leftrightarrow \sphericalangle(\vec{a}, \vec{b}) = \frac{\pi}{2}$.

Primer

Odrediti ugao između jediničnih vektora \vec{m} i \vec{n} , ako su \vec{a} i \vec{b} međusobno normalni vektori i $\vec{a} = \vec{m} + 2\vec{n}$ i $\vec{b} = 5\vec{m} - 4\vec{n}$.

Rešenje: Primenom osobina skalarnog proizvoda sledi

$$\begin{aligned}\vec{a} \perp \vec{b} &\Leftrightarrow \vec{a} \cdot \vec{b} = 0 &\Leftrightarrow (\vec{m} + 2\vec{n}) \cdot (5\vec{m} - 4\vec{n}) = 0 \\ &&\Leftrightarrow 5\vec{m} \cdot \vec{m} - 4\vec{m} \cdot \vec{n} + 10\vec{n} \cdot \vec{m} - 8\vec{n} \cdot \vec{n} = 0 \\ &&\Leftrightarrow 5|\vec{m}|^2 + 6|\vec{m}||\vec{n}| \cos \sphericalangle(\vec{m}, \vec{n}) - 8|\vec{n}|^2 = 0 \\ &&\Leftrightarrow 5 + 6 \cos \sphericalangle(\vec{m}, \vec{n}) - 8 = 0 \\ &&\Leftrightarrow \cos \sphericalangle(\vec{m}, \vec{n}) = \frac{1}{2},\end{aligned}$$

pa je $\sphericalangle(\vec{m}, \vec{n}) = \frac{\pi}{3}$.

Primer

Dati su vektori $\vec{p} = \alpha\vec{m} + 2\vec{n}$ i $\vec{q} = 5\vec{m} - 4\vec{n}$, gde su \vec{m} i \vec{n} uzajamno normalni vektori i $|\vec{m}| = 2$ i $|\vec{n}| = \frac{1}{2}$. Odrediti, ako je moguće, parametar α tako da vektori \vec{p} i \vec{q} budu uzajamno normalni. Izračunati intenzitet vektora \vec{q} .

Rešenje: Iz osobina skalarnog proizvoda sledi

$$\vec{p} \cdot \vec{q} = (\alpha\vec{m} + 2\vec{n}) \cdot (5\vec{m} - 4\vec{n}) = 5\alpha|\vec{m}|^2 + (10 - 4\alpha)\vec{m} \cdot \vec{n} - 8|\vec{n}|^2 = 0.$$

Iz $\vec{m} \perp \vec{n} \Leftrightarrow \vec{m} \cdot \vec{n} = 0$, dobija se $20\alpha - 2 = 0$ i $\alpha = \frac{1}{10}$.

$$\vec{q} \cdot \vec{q} = (5\vec{m} - 4\vec{n}) \cdot (5\vec{m} - 4\vec{n}) = 25|\vec{m}|^2 - 40\vec{m} \cdot \vec{n} + 16|\vec{n}|^2 = 0.$$

Iz $|\vec{m}| = 2$ i $|\vec{n}| = \frac{1}{2}$, $\vec{m} \perp \vec{n}$ i $|\vec{q}|^2 = \vec{q} \cdot \vec{q}$ sledi $|\vec{q}|^2 = 100 + 4$, tj.
 $|\vec{q}| = 2\sqrt{26}$.

Teorema

Ako su vektori $\vec{a} = x_1\vec{i} + y_1\vec{j} + z_1\vec{k} = (x_1, y_1, z_1)$,
 $\vec{b} = x_2\vec{i} + y_2\vec{j} + z_2\vec{k} = (x_2, y_2, z_2)$, onda je

$$\vec{a} \cdot \vec{b} = x_1x_2 + y_1y_2 + z_1z_2.$$

Dokaz.

Primenom osobina skalarnog proizvoda i korišćenjem tablice iz gornjeg primera sledi

$$\begin{aligned}\vec{a} \cdot \vec{b} &= (x_1\vec{i} + y_1\vec{j} + z_1\vec{k}) \cdot (x_2\vec{i} + y_2\vec{j} + z_2\vec{k}) \\ &= x_1x_2 \vec{i} \cdot \vec{i} + x_1y_2 \vec{i} \cdot \vec{j} + x_1z_2 \vec{i} \cdot \vec{k} \\ &\quad + y_1x_2 \vec{j} \cdot \vec{i} + y_1y_2 \vec{j} \cdot \vec{j} + y_1z_2 \vec{j} \cdot \vec{k} \\ &\quad + z_1x_2 \vec{k} \cdot \vec{i} + z_1y_2 \vec{k} \cdot \vec{j} + z_1z_2 \vec{k} \cdot \vec{k} \\ &= x_1x_2 + y_1y_2 + z_1z_2.\end{aligned}$$

Primer

Dati su vektori $\vec{a} = (1, 3, -1)$ i $\vec{b} = (-2, -4, 3)$. Izračunati skalarni proizvod vektora $2\vec{a} + \vec{b}$ i $\vec{a} - 3\vec{b}$ i ugao između vektora \vec{a} i \vec{b} .

Rešenje: $2\vec{a} + \vec{b} = (2, 6, -2) + (-2, -4, 3) = (0, 2, 1)$ i
 $\vec{a} - 3\vec{b} = (1, 3, -1) - (-6, -12, 9) = (7, 15, -10)$.

$$(2\vec{a} + \vec{b}) \cdot (\vec{a} - 3\vec{b}) = (0, 2, 1) \cdot (7, 15, -10) = 0 \cdot 2 + 2 \cdot 15 + 1 \cdot (-10) = 20.$$

Iz $|\vec{a}|^2 = \vec{a} \cdot \vec{a} = (1, 3, -1) \cdot (1, 3, -1) = 1 + 9 + 1 = 11$ je $|\vec{a}| = \sqrt{11}$.

$$|\vec{b}| = \sqrt{4 + 16 + 9} = \sqrt{29}.$$

$\vec{a} \cdot \vec{b} = -2 - 12 - 3 = -17$, pa se dobija

$$\cos \sphericalangle(\vec{a}, \vec{b}) = \frac{\vec{a} \cdot \vec{b}}{|\vec{a}| |\vec{b}|} = \frac{-17}{\sqrt{11} \cdot \sqrt{29}}, \text{ tj. } \sphericalangle(\vec{a}, \vec{b}) = \arccos \frac{-17}{\sqrt{11} \cdot \sqrt{29}}.$$

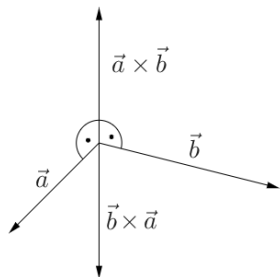
Definicija

Vektorski proizvod vektora \vec{a} i \vec{b} , u oznaci $\vec{a} \times \vec{b}$, ako su vektori \vec{a} i \vec{b} različiti od nula vektora, je vektor takav da

1. pravac vektora $\vec{a} \times \vec{b}$ je normalan na vektore \vec{a} i \vec{b} ,
2. smer vektora $\vec{a} \times \vec{b}$ je takav da je rotacija vektora \vec{a} prema vektoru \vec{b} oko vektora $\vec{a} \times \vec{b}$ kraća u smeru suprotnom smeru kretanja kazaljke na satu, tj. vektori \vec{a} , \vec{b} i $\vec{a} \times \vec{b}$ obrazuju desni trijedar,
3. intenzitet vektora $\vec{a} \times \vec{b}$ je jednak $|\vec{a}||\vec{b}| \sin \sphericalangle(\vec{a}, \vec{b})$.
Ako je bar jedan od vektora \vec{a} i \vec{b} nula vektor onda je $\vec{a} \times \vec{b} = \vec{0}$.

Vektorski proizvod vektora

Ako vektori \vec{a} , \vec{b} i $\vec{a} \times \vec{b}$ obrazuju desni trijedar, onda vektori \vec{a} , \vec{b} i $\vec{b} \times \vec{a}$ obrazuju levi trijedar, tj. rotacija vektora \vec{a} prema vektoru \vec{b} oko vektora $\vec{b} \times \vec{a}$ je kraća u smeru kretanja kazaljke na satu.



Iz definicije vektorskog proizvoda direktno sledi da je

$$\vec{a} \times \vec{b} = -\vec{b} \times \vec{a}$$

i da je površina paralelograma konstruisanog nad vektorima \vec{a} i \vec{b} jednaka intenzitetu njihovog vektorskog proizvoda.

Osobina $\vec{a} \times \vec{b} = -\vec{b} \times \vec{a}$ naziva se *antikomutativnost vektorskog proizvoda*.

Neke osobine vektorskog proizvoda date su u teoremi koja sledi.

Teorema

Neka su \vec{a} , \vec{b} i \vec{c} vektori i λ skalar. Tada je

- $(\lambda\vec{a}) \times \vec{b} = \vec{a} \times (\lambda\vec{b}) = \lambda(\vec{a} \times \vec{b}),$
- $(\vec{a} + \vec{b}) \times \vec{c} = \vec{a} \times \vec{c} + \vec{b} \times \vec{c},$
- $\vec{a} \times (\vec{b} + \vec{c}) = \vec{a} \times \vec{b} + \vec{a} \times \vec{c},$
- za $\vec{a} \neq \vec{0}$ i $\vec{b} \neq \vec{0}$ važi $\vec{a} \times \vec{b} = \vec{0} \Leftrightarrow (\exists \lambda) \vec{b} = \lambda\vec{a}.$

Primer

Za vektore \vec{i} , \vec{j} i \vec{k} Dekartovog pravouglog koordinatnog sistema, primenom definicije vektorskog proizvoda, dobija se tablica u kojoj su predstavljeni njihovi vektorski proizvodi

\times	\vec{i}	\vec{j}	\vec{k}
\vec{i}	$\vec{0}$	\vec{k}	$-\vec{j}$
\vec{j}	$-\vec{k}$	$\vec{0}$	\vec{i}
\vec{k}	\vec{j}	$-\vec{i}$	$\vec{0}$



Primer

Izračunati površinu paralelograma konstruisanog nad vektorima \vec{p} i \vec{q} , gde je $\vec{p} = 2\vec{a} - \vec{b}$ i $\vec{q} = \vec{a} + \vec{b}$, $\angle(\vec{p}, \vec{q}) = \frac{\pi}{4}$, a \vec{a} i \vec{b} su uzajamno normalni jedinični vektori.

Rešenje: Iz definicije vektorskog proizvoda je $P = |\vec{p}||\vec{q}|\sin\frac{\pi}{4}$.
Uvrštavanjem $\vec{a}\vec{b} = 0$ i $|\vec{a}| = |\vec{b}| = 1$ u

$$|\vec{p}|^2 = \vec{p}\vec{p} = (2\vec{a} - \vec{b})(2\vec{a} - \vec{b}) = 4|\vec{a}|^2 - 4\vec{a}\vec{b} + |\vec{b}|^2$$

dobija se $|\vec{p}|^2 = 5$, tj. $|\vec{p}| = \sqrt{5}$.

Slično, $|\vec{q}| = \sqrt{2}$.

Dakle, $P = \sqrt{5} \sqrt{2} \frac{\sqrt{2}}{2} = \sqrt{5}$.

Vektorski proizvod vektora

Teorema

Ako je $\vec{a} = x_1\vec{i} + y_1\vec{j} + z_1\vec{k} = (x_1, y_1, z_1)$ i
 $\vec{b} = x_2\vec{i} + y_2\vec{j} + z_2\vec{k} = (x_2, y_2, z_2)$, onda je
$$\vec{a} \times \vec{b} = (y_1z_2 - y_2z_1, -x_1z_2 + x_2z_1, x_1y_2 - x_2y_1).$$

Dokaz.

$$\begin{aligned}\vec{a} \times \vec{b} &= (x_1\vec{i} + y_1\vec{j} + z_1\vec{k}) \times (x_2\vec{i} + y_2\vec{j} + z_2\vec{k}) \\ &= x_1x_2\vec{i} \times \vec{i} + x_1y_2\vec{i} \times \vec{j} + x_1z_2\vec{i} \times \vec{k} \\ &+ y_1x_2\vec{j} \times \vec{i} + y_1y_2\vec{j} \times \vec{j} + y_1z_2\vec{j} \times \vec{k} \\ &+ z_1x_2\vec{k} \times \vec{i} + z_1y_2\vec{k} \times \vec{j} + z_1z_2\vec{k} \times \vec{k} \\ &= x_1y_2\vec{i} \times \vec{j} - x_1z_2\vec{k} \times \vec{i} \\ &- y_1x_2\vec{i} \times \vec{j} + y_1z_2\vec{j} \times \vec{k} \\ &+ z_1x_2\vec{k} \times \vec{i} - z_1y_2\vec{j} \times \vec{k} \\ &= (y_1z_2 - y_2z_1)\vec{i} + (-x_1z_2 + x_2z_1)\vec{j} + (x_1y_2 - x_2y_1)\vec{k}.\end{aligned}$$



Vektorski proizvod vektora

Vektorski proizvod vektora zadatih u ortonormiranoj bazi može da se napiše u obliku tzv. *simboličke determinante* čiju prvu vrstu čine vektori \vec{i} , \vec{j} i \vec{k} , a drugu i treću vrstu čine projekcije tačaka A i B , redom. Dakle,

$$\vec{a} \times \vec{b} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ x_1 & y_1 & z_1 \\ x_2 & y_2 & z_2 \end{vmatrix}. \quad (3)$$

Primer

Odrediti površinu paralelograma konstruisanog nad vektorima $\vec{a} = (2, 1, 2)$ i $\vec{b} = (3, 2, 2)$.

Rešenje: $\vec{a} \times \vec{b} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ 2 & 1 & 2 \\ 3 & 2 & 2 \end{vmatrix} = (-2, 2, 1)$, pa je

$$P = |\vec{a} \times \vec{b}| = \sqrt{(-2)^2 + 2^2 + 1^2} = 3.$$

Mešoviti proizvod vektora

Definicija

Mešoviti proizvod vektora \vec{a} , \vec{b} i \vec{c} je skalarni proizvod vektora $\vec{a} \times \vec{b}$ i \vec{c} , tj. $(\vec{a} \times \vec{b}) \cdot \vec{c}$.

Teorema

Mešoviti proizvod tri nekomplanarna vektora \vec{a} , \vec{b} i \vec{c} jednak je zapremini V paralelopipeda određenog tim vektorima ako vektori \vec{a} , \vec{b} i \vec{c} obrazuju desni trijedrar, tj. $-V$ ako vektori \vec{a} , \vec{b} i \vec{c} obrazuju levi trijedrar.

Dakle, apsolutna vrednost mešovitog proizvoda vektora \vec{a} , \vec{b} i \vec{c} jednaka je zapremini paralelopipeda konstruisanog nad tim vektorima

$$V = |(\vec{a} \times \vec{b}) \cdot \vec{c}|.$$

Osnovne osobine mešovitog proizvoda navedene su u teoremi koja sledi.

Teorema

Za mešoviti proizvod vektora važi

1. $(\vec{a} \times \vec{b})\vec{c} = (\vec{b} \times \vec{c})\vec{a} = (\vec{c} \times \vec{a})\vec{b}$,
2. $\lambda(\vec{a} \times \vec{b})\vec{c} = (\lambda\vec{a} \times \vec{b})\vec{c} = (\vec{a} \times \lambda\vec{b})\vec{c} = (\vec{a} \times \vec{b})(\lambda\vec{c})$, $\lambda \in \mathbb{R}$,
3. *mešoviti proizvod nenula vektora jednak je nuli ako i samo ako su vektori komplanarni.*

Primer

Neka su \vec{a} , \vec{b} i \vec{c} proizvoljni vektori. Ispitati komplanarnost vektora $\vec{a} - \vec{b}$, $\vec{b} - \vec{c}$ i $\vec{c} - \vec{a}$.

Rešenje:

$$\begin{aligned} & ((\vec{a} - \vec{b}) \times (\vec{b} - \vec{c}))(\vec{c} - \vec{a}) \\ = & (\vec{a} \times \vec{b} - \vec{a} \times \vec{c} - \vec{b} \times \vec{b} + \vec{b} \times \vec{c})(\vec{c} - \vec{a}) \\ = & (\vec{a} \times \vec{b})\vec{c} - (\vec{a} \times \vec{c})\vec{c} + (\vec{b} \times \vec{c})\vec{c} \\ & - (\vec{a} \times \vec{b})\vec{a} + (\vec{a} \times \vec{c})\vec{a} - (\vec{b} \times \vec{c})\vec{a} \\ = & (\vec{a} \times \vec{b})\vec{c} - (\vec{c} \times \vec{c})\vec{a} + (\vec{c} \times \vec{c})\vec{b} \\ & - (\vec{a} \times \vec{a})\vec{b} + (\vec{a} \times \vec{a})\vec{c} - (\vec{a} \times \vec{b})\vec{c} \\ = & 0, \end{aligned}$$

pa su vektori $\vec{a} - \vec{b}$, $\vec{b} - \vec{c}$ i $\vec{c} - \vec{a}$ komplanarni.

Mešoviti proizvod vektora

Teorema

Ako je

$$\vec{a} = x_1\vec{i} + y_1\vec{j} + z_1\vec{k} = (x_1, y_1, z_1),$$

$$\vec{b} = x_2\vec{i} + y_2\vec{j} + z_2\vec{k} = (x_2, y_2, z_2),$$

$$\vec{c} = x_3\vec{i} + y_3\vec{j} + z_3\vec{k} = (x_3, y_3, z_3),$$

onda je

$$(\vec{a} \times \vec{b}) \cdot \vec{c} = (y_1z_2 - y_2z_1)x_3 - (x_1z_2 - x_2z_1)y_3 + (x_1y_2 - x_2y_1)z_3.$$

Izraz na desnoj strani jednakosti je determinanta trećeg reda u razvijenom obliku tako da se mešoviti proizvod vektora $\vec{a} = (x_1, y_1, z_1)$, $\vec{b} = (x_2, y_2, z_2)$ i $\vec{c} = (x_3, y_3, z_3)$ može predstaviti u obliku

$$(\vec{a} \times \vec{b}) \cdot \vec{c} = \begin{vmatrix} x_1 & y_1 & z_1 \\ x_2 & y_2 & z_2 \\ x_3 & y_3 & z_3 \end{vmatrix}.$$

Primer

Izračunati visinu prizme čije su ivice određene vektorima $\vec{a} = (1, 0, -2)$, $\vec{b} = (0, 1, -2)$ i $\vec{c} = (-1, 3, 5)$, ako je njena osnova paralelogram konstruisan nad vektorima \vec{a} i \vec{b} .

Rešenje: $(\vec{a} \times \vec{b}) \cdot \vec{c} = \begin{vmatrix} 1 & 0 & -2 \\ 0 & 1 & -2 \\ -1 & 3 & 5 \end{vmatrix} = 9$ pa je $V = |\vec{a} \cdot (\vec{b} \times \vec{c})| = 9$.

$$\vec{a} \times \vec{b} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ 1 & 0 & -2 \\ 0 & 1 & -2 \end{vmatrix} = (2, 2, 1).$$

Površina osnove prizme je $B = |\vec{a} \times \vec{b}| = 3$. Zapremina V prizme se može izračunati i iz $V = B \cdot H$, gde je H visina prizme. Iz $V = 9$ i $B = 3$ sledi da je $H = \frac{9}{3} = 3$.