

3. Gyakorlat

Geometriai valószínűség

Elfordul, hogy egy esemény kimenetele nem diszkrét értékekből áll, hanem a hozzá kapcsolt valószínűségi változó folytonosan vehet fel értékeket. Ilyenek lehetnek pl. események bekövetkezésének tér- és időkoordinátái, vagy ezzel összefüggő adatok. Ezeknek gyakran vagy közvetlen geometriai tartalmuk van, vagy legalábbis közvetetten geometriai modellel tárgyalhatók, melyben a valószínűség mint mérték valami geometriai jelleg mértékéhez (hosszúság, terület, térfogat) kapcsolható. Ilyenkor beszélünk geometriai valószínűségről ill. valószínűségi mértékről.

A valószínűség mint geometriai mérték

Válasszunk véletlenszerűen egy pontot a $[0, 20]$ intervallumból. Mekkora valószínűséggel esik a választott pont az $[5, 10]$ intervallumba?

Mind az összes, mind a kedvező kimenetek száma végtelen, tehát a kombinatorikus valószínűségi mérték megszokott lehetőség-összeszámlálás majd eset-számok arányítása itt nem működik.

A modell szerinti kísérlet eredménye ilyesmi:

```
> restart:
  with(Statistics):
  with(plots):
> X:=RandomVariable(Uniform(0,20)): # véletlen szám a [0;20]
intervallumból
minta:=Sample(X, 100):
pontok:=[seq([minta[i], 0], i=1..100)]:
display(plot(pontok, style=point), plot(0, x=5..10, color=
green, thickness=3));
```

Szemlélet alapján érezzük, hogy a véletlenszerűen (egyenletes eloszlással) kisorsolt pontok az értékkészletet jelentő intervallumon egyenletesen szóródnak el: a kísérletek sokasága során nem látunk tendencia-jellegű sűrűségeket, két különálló, egyforma hosszúságú részintervallum esetén nem gondoljuk, hogy bármelyik mellett volna olyan tényező, hogy rajta tendencia-jelleggel több érték jelenne meg (végtelenbe tartó kísérletszám mellett határesetben nagyobb volna a rá esés valószínűsége). A valószínűségi mérték elkülönült eseményhalmazokra való összegzésével együtt mindez (szemléletünknek megfelelően, és egzaktul beláthatóan is) azt jelenti, hogy a modellbeli intervallum-szerű eseményhalmazok valószínűségi mértéke az intervallum-hosszakkal mint geometriai mértékkel azonosíthatók - a teljes eseménytérhez mint alapintervallumhoz mért arány szerint.

Vagyis a geometriai modellben (a klasszikus valószínűségi mérték megszokott lehetőség-számok arányítása helyett) geometriai mértékeket arányítunk: további paraméterek híján nincs más következetes lehetőség, mint úgy tekinteni, hogy a keresett valószínűség az $[5, 10]$ és $[0, 20]$ intervallumok mértékének (hosszának) aránya:

```
> p := (10 - 5) / (20 - 0);
```

Érdekes belegondolni, hogy mi a valószínűsége egy adott szám, pl. a 12 kisorsolásának. A számegegyenesen egy adott számnak mint pontszer objektumnak a geometriai mértéke 0, és a valószínűséget is annak kell tekintenünk: nem tudunk olyan kicsi pozitív értéket mondani, amely arányában elvárhatnánk, hogy sok kísérletből stabilan ebben az arányban ki fog sorsolódni egy konkrét szám. Ugyanakkor elfordulhat, hogy épp kijön, hiszen valami mindig kijön, miközben külön-külön bármely pont kisorsolásának valószínűségére ugyanez a zérus igaz. Tehát itt arra látunk példát, hogy egy nulla valószínűség esemény (megfelel valószínűségi mezben) nem okvetlenül lehetetlen (st, itt az összes elemi esemény nulla valószínűség).

A valószínűségben persze ezek a példák is mindig diszkrét értékészletek, amennyiben rendszerint egy valódi kísérleti konstrukció (pl. fizikai kísérlet valamely paramétere) értékeit is véges pontossággal mérjük, és a véletlenszám-generátorral intervallumról való sorsolás eredményét is véges pontossággal fejezzük ki. Amilyen egyszer megfogalmazni, hogy "válasszunk egy véletlen értéket a $[0, 1]$ intervallumról", a gyakorlatban ez nem végrehajtható feladat. Az egzakt geometriai modell valójában csak a gyakorlatban soha nem elérhető határeset, de ettől még a rá felépített modell a hozzá közel álló esetekre (pl. elég sok tizedesjeggyel sorsolt véletlenszámokkal) jól kezelheti azokat.

Kidolgozott példafeladatok

1. Egydimenziós példa

Osszuk két részre a $[0,1]$ intervallumot egy rajta véletlenszerűen választott x számmal.

Mekkora valószínűséggel lesz a két rész négyzetösszege $\frac{5}{8}$ -nál kisebb?

Megoldás

```
> restart;
```

```
> hatar := 5/8; evalf(%);
```

A választott x függvényében a vizsgált négyzetösszeget a következő függvény írja le:

```
> negyzetosszeg := x -> x ^ 2 + (1 - x) ^ 2;
```

Rövid kísérletezés után találunk olyan értéket, amire a négyzetösszeg a határ felett van, és olyat is, amire alatta:

```
> negyzetosszeg(0.2);
```

```
negyzetosszeg(0.6);
```

Ábrázolhatjuk is a négyzetösszeg alakulását x függvényében, egyszerre megjelenítve a kiszemelt határt is:

```
> plot([negyzetosszeg(x), hatar], x = 0..1, y = 0..1,  
scaling=constrained);
```

Így már láthatjuk, hogy a négyzetösszeg éppen a felezésnél lesz minimális, és annál nagyobb, minél jobban eltér a kisorsolt x a felezésponttól. Hogy éppen hol lép $\frac{5}{8}$ alá, az a metszéspontok megkeresésével - egy másodfokú egyenlet megoldásával megtudható:

```
> solve(negyzetosszeg(x)>hatar);
```

Ezek szerint akkor kisebb a négyzetösszeg $\frac{5}{8}$ -nál, ha x -et az $\left[\frac{1}{4}, \frac{3}{4}\right]$ intervallumból

$[0, 1]$ intervallum hosszához arányítva kapjuk a keresett valószínűséget:

```
> p := (3/4 - 1/4) / (1 - 0);
```

Végezzünk is el véletlenszám-generátor segítségével egy kísérletsorozatot, melyben $[0, 1]$ -beli véletlenszámokat generálunk, és megszámloljuk azon eseteket, melyekben a négyzetösszeg a határ alatt van. Először létrehozunk egy $[0, 1]$ intervallumon egyenletes eloszlású valószínűségi változót:

```
> restart;  
with(Statistics):  
X := RandomVariable(Uniform(0,1));
```

Aztán ezzel végrehajtjuk a kísérletet valahányszor:

```
> n := 1000;  
veletlenszamok := Sample(X, n):  
hatar := 5 / 8;  
negzetosszeg := x -> x ^ 2 + (1 - x) ^ 2;
```

Írunk egy ciklust, mely megszámlolja a feltételeknek megfelelő értékeket, majd kiszámítjuk ezek arányát az összes kísérleten belül:

```
> jo := 0;  
for i from 1 to n do  
  if(negzetosszeg(veletlenszamok[i]) < hatar) then  
    jo := jo + 1:  
  end if:  
end do:  
> jo;  
evalf(jo / n, 3); # 3 tizedesjegy potossággal íratjuk ki
```

Látszik, hogy a kísérletben kapott érték közel esik az elméleti valószínűséghez.

Külön tanulmányozhatjuk a kísérletek során kapott négyzetösszegek eloszlását is.

Helyezzük el egy listában az értékeket:

```
> negzetosszegek := [seq(negzetosszeg(veletlenszamok[i]  
), i=1..n)]:
```

Ábrázoljuk a kísérletsorozatban kapott értékeket:

```
> pontok := [seq([i, negzetosszegek[i]], i=1..n)]:  
> plot(pontok, style=point);  
> Histogram(negzetosszegek, bincount=16);
```

Mindkét ábrán jól érzékelhet, hogy a $[0.5, 1]$ -beli értékek a 0.5 felli oldalon srbek, és a másik szél felé haladva ritkulnak. Ez összhangban áll azzal, hogy fentebbi számításunk

szerint a négyzetösszeg-értékek fele 0.5 és $5/8 \sim 0.625$ közé ($\frac{1}{8}$ hosszúságú

intervallumba) esik, míg a maradék fele háromszor olyan hosszú ($\frac{3}{8}$) szakaszon oszlik el.

2. Kétdimenziós példa

Válasszunk két véletlen értéket a $[0, 1]$ intervallumból: x, y . Mekkora valószínűséggel lesz a két érték egymáshoz 0.5 -nél közelebb?

▼ **Megoldás**

Ha pl. $x = 0.2$ és $y = 0.3$, akkor teljesül a feltétel:

```
[ > x := 0.2; y := 0.3; y - x < 0.5;
```

$x = 0.1$ és $y = 0.7$ mellett viszont már nem:

```
[ > x := 0.1; y := 0.7; y - x > 0.5;
```

x és y független választása a $[0, 1]$ intervallumból modellezhető egy (x, y) pont választásával a $[0, 1] \times [0, 1]$ négyzetbl. Az x és y között felírt vizsgált feltétel koordinátageometriai értelmezéssel egy geometriai feltétellé alakítható.

Az $|y - x| < 0.5$ feltétel mint egyenlenség megoldáshalmaza a koordinátasík egy tartománya.

```
[ > restart:
  with(plots):
  with(Statistics):
  > inequal({y - x < 0.5, x - y < 0.5}, x = 0..1, y = 0..1,
    optionsfeasible=(color=yellow), optionsexcluded=(color=
    white), scaling=constrained);
```

Az ábrán színezett tartomány pontjainak (x, y) koordinátái teljesítik az elírt feltételt, a többiek nem. Mivel az (x, y) pontok egyenletes, véletlenszerű kiválasztását az alkalmazott analógia szerint az egységnyezetre pontok egyenletes szórásának képzelhetjük, a feltételt teljesítő számpárok elállásának valószínűsége a pontok színezett területre való esésének valószínűségével egyezik meg - márpedig a színezett terület részesedése az egységnyezetre 75%.

```
[ > tOmega := 1*1;
  tA := tOmega - 2*(0.5*0.5/2);
  PA := tA/tOmega;
```

Végrehajthatunk egy véletlenszám-generátoros kísérletet is:

```
[ > n := 10000;
  X := RandomVariable(Uniform(0,1)):
  > veletlen_X := Sample(X, n):
  veletlen_Y := Sample(X, n):
  veletlen_X[1]; veletlen_Y[1];
  > tavolsag := (x, y) -> abs(x - y);
  > jo := 0:
  for i from 1 to n do
    if(tavolsag(veletlen_X[i], veletlen_Y[i]) < 0.5) then
      jo := jo + 1:
    end if:
  end do:
  > jo;
  evalf(jo / n, 3);
```

A kísérletileg kapott érték az elméletileg számított érték közelében van.

▼ 3. Másodfokú egyenlet gyökei

Válasszunk egy B és egy C számot véletlenszeren, egymástól függetlenül a $[-1, 1]$ intervallumban és tekintsük az $x^2 + Bx + C = 0$ másodfokú egyenletet! Keressük meg annak a valószínűségét, hogy az egyenlet mindkét gyöke

- a) valós;
- b) pozitív!

Megoldás

```
> restart;
```

a)

Az eseménytér: $\Omega = \{(B, C) \mid B \in [-1, 1], C \in [-1, 1]\} = [-1, 1]^2$, ami egy 2 oldalhosszúságú négyzet. Mivel B -t és C -t egymástól függetlenül, véletlenszeren (egyenletes eloszlással) választjuk a $[-1, 1]$ intervallumból, ezért a valószínűségi mező geometriai, azaz Ω bármely részhalmazának valószínűsége arányos a részhalmaz geometriai mértékével (területével).

Ω területe:

```
> TOmega := 2*2;
```

Az egyenletünk:

```
> eq := x^2+B*x+C = 0;
```

Jelölje A azt az eseményt, hogy ennek a másodfokú egyenletnek minden megoldása valós. Ez pontosan akkor következik be, ha a diszkrimináns nemnegatív:

```
> Dis := B^2-4*1*C;
```

```
> ineq_real := isolate(Dis >= 0, C); # C-re rendezzük az egyenltlenséget
```

Azaz a kedvez esetek halmaza Ω -nak a $B \rightarrow \frac{1}{4}B^2$ egyenlet parabola alatti tartománya lesz:

```
> with(plots):  
plot([rhs(ineq_real), -1], B=-1..1, C=-1..1, color=[blue, blue], thickness=3, scaling=constrained, gridlines=true, font = [axes, "HELVETICA", 16], filled=true);
```

Területét integrálással határozhatjuk meg:

```
> TA := 2*1 + int(rhs(ineq_real), B=-1..1); # x-tengely alatti + görbe és x-tengely közötti terület; az rhs parancs az egyenltlenség jobb oldalát adja vissza
```

Az A esemény valószínűsége a geometriai kiszámítási mód alapján:

```
> PA := TA/TOmega; evalf(%);
```

b)

Legyen A_2 az az esemény, hogy a fenti egyenlet minden gyöke pozitív.

```
> x1, x2 := solve(eq, x);
```

Látható, hogy ha van (valós) megoldás, akkor $\sqrt{B^2 - 4C} \geq 0$, így mindig x_2 a kisebbik gyök és elég annak pozitívitasát vizsgálni:

```
> ineq_pos := x2 > 0;
```

Ezt az egyenltséget algebrai úton oldjuk meg. Elször vegyük észre, hogy $B < 0$ -nak mindenképpen teljesülnie kell, különben $x_2 \leq 0$ lenne. Mivel az ?? egyenltségtől összetett ahhoz, hogy a Maple *solve* parancsával közvetlenül megoldhassuk, ezért lépésenkénti egyenletrendezéssel haladhatunk tovább.

```
> ineq_pos;
```

```
% + B/2; # mindkét oldalhoz hozzáadunk B/2-t; a "%" mindig az elz egyenltségre hivatkozik
```

```
%*2; # mindkét oldalt szorozzuk 2-vel
```

```
%*(-1); # szorzunk (-1)-gyel, hogy mindkét oldal pozitív legyen (emlékezzünk, hogy B<0 volt)
```

```
map(s->s^2, %); # mindkét oldalt négyzetre emeljük a map parancs segítségével; ez itt ekvivalens átalakítás, mivel mindkét oldal értéke pozitív
```

```
# innentl már befejezhetnénk a solve(%, C) paranccsal is, ami a RealRange(-infinity, Open(0)) intervallumot adná vissza, de folytassuk inkább az egyenletrendezést
```

```
% + 4*C-B^2; # mindkét oldalhoz hozzáadunk (4*C-B^2)-et
```

```
%/4; # végül osztunk 4-gyel
```

Természetesen az a) pont feltételének is teljesülnie kell, különben nem létezne valós megoldás. Tehát a kedvez tartomány a parabola alatti terület $B < 0$ és $C > 0$ feltételeknek eleget tev része.

```
> P1 := plot(rhs(ineq_real), B=-1..1, C=-1..1, color=red, thickness=3, scaling=constrained, gridlines=true, font = [axes, "HELVETICA", 16]);
```

```
P2 := plot(rhs(ineq_real), B=-1..0, C=-1..1, color=red, thickness=3, scaling=constrained, gridlines=true, font = [axes, "HELVETICA", 16], filled=true);
```

```
display(P1, P2);
```

Számítsuk ki integrálással az A_2 eseményhez tartozó területet:

```
> TA2 := int(B^2/4, B=-1..0);
```

Tehát annak a valószínűsége, hogy mindkét megoldás pozitív:

```
> PA2 := TA2/TOmega; evalf(%);
```

Érdekes, hogy ez csak töredéke ($\frac{1}{26}$ -od része) az a) pontban kapott valószínűségnek,

pedig a lehetséges előjel-kombinációk alapján –naív logikával– $\frac{1}{4}$ -et várnánk. Kiderült,

hogy ha van megoldás, akkor jó eséllyel található nempozitív megoldás is.

4. Céltábla

Kör alakú R sugarú céltáblára lövünk (a találat valószínűsége arányos a területtel). A céltáblát koncentrikus körökkel 10 részre akarjuk felosztani úgy, hogy mind a 10 részben a találat valószínűsége ugyanakkora legyen. Hogyan kell a körök sugarait megválasztani?

Megoldás

```
> restart;  
> R; # a feladat paramétere  
> n := 10; # a részek száma
```

A céltáblát pontosan 9 darab koncentrikus körrel tudjuk 10 részre (körgyre) felosztani. Jelölje ezek sugarát növekvő sorrendben $0 < r_1 < r_2 < \dots < r_9 < r_{10} = R$ (a 10. kör sugara maga R).

Ljünk rá véletlenszerűen a céltáblára! Az eseménytér a céltábla pontjainak halmaza. Ha a céltáblát egy origó középpontú körnek képzeljük el a koordináta-rendszerben, akkor $\Omega = \{x \in \mathbb{R}^2 \mid |x| \leq R\}$. Ha tényleg véletlenszerűen pontban találjuk el a céltáblát (de mindig eltaláljuk), akkor bármely részét annak területével arányos valószínűséggel találjuk el, ezért geometriai valószínűségi mezt feltételezhetünk.

Így ahhoz, hogy az egyes körgyrt egyenlő valószínűséggel találjuk el, elég az r_k ($k=1..9$) sugarakat úgy megválasztani, hogy a keletkező körgyrt egyenlő

T_{gy} területek legyenek. Mivel összesen 10 körgyrt van, ezért T_{gy} a teljes terület $\frac{1}{10}$ -e:

```
> Tgy := R^2*Pi/n;
```

Az első k darab körgyrt területeinek összege egyrészt $k \cdot T_{gy}$, másrészt pedig $r_k^2 \cdot \pi$. Ebből az egyenletből r_k meghatározható.

```
> k*Tgy = r[k]^2*Pi;  
[solve(%, r[k])];
```

Számunkra csak a pozitív megoldás az érdekes. Rögzítsük ezt egy függvényben:

```
> sugar := k -> sqrt(k/10)*R;
```

Végül listázzuk ki a körök sugarait:

```
> for k from 1 to 9 do  
    r[k]:=sugar(k);  
end do;  
r[10] := R;
```

Például, ha $R=10$, akkor a körök sugarai növekvő sorrendben:

```
> R := 10;  
evalf(seq(r[k], k=1..10), 4); # az evalf parancs  
sorozatokra is működik, az utolsó argumentum a  
megjelenítendő tizedesjegyek száma
```

Ábrázoljuk a céltáblát koordináta-rendszerben. Érdemes polárkoordinátákat használni.

```
> with(plots):  
P1 := polarplot({seq(r[k], k=1..9)}, theta=0..2*Pi,  
color=red, thickness=2, gridlines=false, axes=None):  
P2 := polarplot({0.1, 10}, theta=0..2*Pi, color=black,  
thickness=4, gridlines=false, axes=None): # jelöljük a  
céltábla szélét, illetve a középpontját is egy kicsi,  
nemnulla sugarú körrel
```

```
display({P1, P2}); # a két plot kirajzolása közös koordináta-rendszerben
```

5. Kerti locsoló

Egy $50\text{ m} \times 30\text{ m}$ -es kert négy sarkában egy-egy locsoló van elhelyezve. Mekkora valószínűséggel kap vizet egy véletlenszerűen kiválasztott vetemény, ha a locsolók hatósugara

- a) 10 m ;
- b) 15 m ;
- c) 25 m ?

Megoldás

```
> restart: with(plots):
```

a)

```
> a, b := 50, 30; # a kert méretei
r1 := 10; # a locsolók hatósugara
```

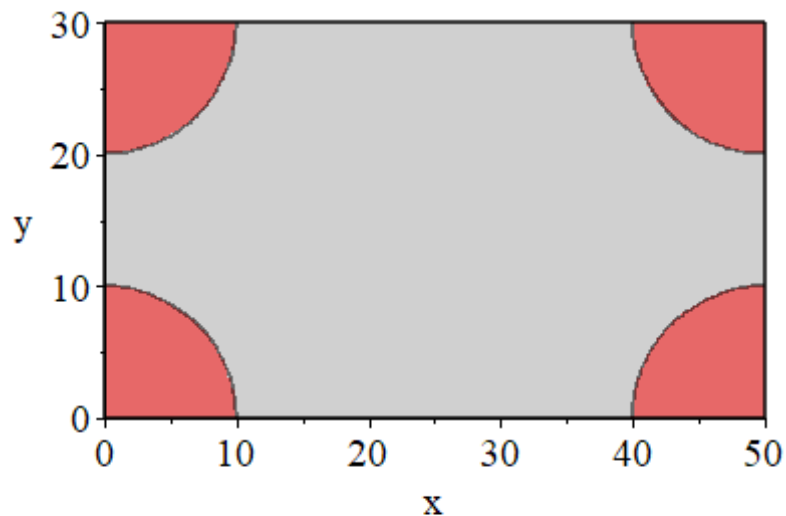
Rajzoljuk fel a veteményest és a locsolók hatókörét:

```
> with(plots, implicitplot):
P0 := inequal({0<=x, x<=a, 0<=y, y<=b}, x=0..a, y=0..b,
scaling=constrained, font = [axes, "HELVETICA", 16],
optionsfeasible = [color="White"]):
P1_a := implicitplot(x^2+y^2=r1^2, x=0..a, y=0..b,
color=red, scaling=constrained, font = [axes,
"HELVETICA", 16]):
P2_a := implicitplot((x-a)^2+y^2=r1^2, x=0..a, y=0..b,
color=red, scaling=constrained, font = [axes,
"HELVETICA", 16]):
P3_a := implicitplot(x^2+(y-b)^2=r1^2, x=0..a, y=0..b,
color=red, scaling=constrained, font = [axes,
"HELVETICA", 16]):
P4_a := implicitplot((x-a)^2+(y-b)^2=r1^2, x=0..a, y=0..
b, color=red, scaling=constrained, font = [axes,
"HELVETICA", 16]):
display(P0, P1_a, P2_a, P3_a, P4_a);
```

Válasszunk ki véletlenszerűen egy veteményt a kertben. Az eseménytér a kert pontjainak halmaza: $\Omega = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid 0 \leq x \leq 50, 0 \leq y \leq 30\} = [0, 50] \times [0, 30]$. Területe:

```
> TOmega := a*b;
```

Jelölje A azt az eseményt, hogy a kiválasztott növény nem lesz meglocsolva! Ez az alábbi ábrán a szürke területnek felel meg.



```
> Tk_a := r1^2*Pi/4; # egy negyedkör területe
TA := TOmega - 4*Tk_a; # az öntözetlen rész területe
```

A geometriai kiszámítási mód alapján a keresett valószínűség:

```
> PA := TA/TOmega; evalf(%);
```

Tehát körülbelül 10 növényből 8 nem kap vizet!

b)

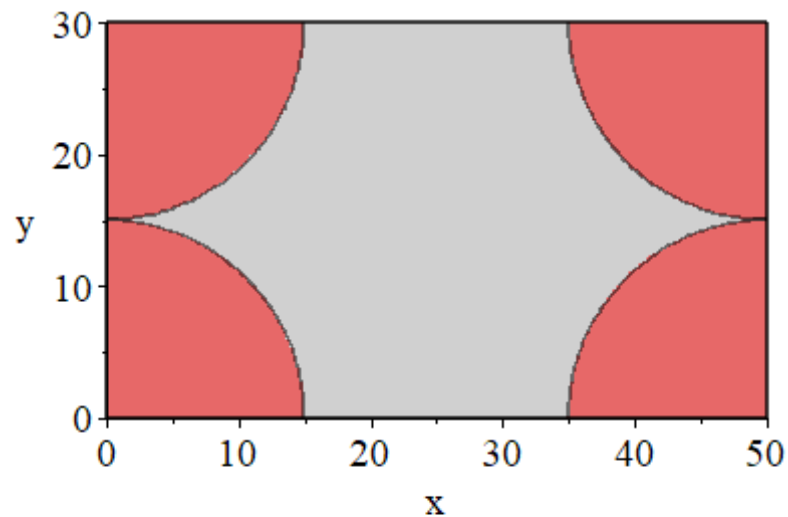
```
> r2 := 15;
```

Rajzoljuk fel a veteményest és a locsolók hatókörét!

```
> with(plots, implicitplot):
P0 := inequal({0<=x, x<=a, 0<=y, y<=b}, x=0..a, y=0..b,
scaling=constrained, font = [axes, "HELVETICA", 16],
optionsfeasible = [color="White"]):
P1_a := implicitplot(x^2+y^2=r2^2, x=0..a, y=0..b,
color=red, scaling=constrained, font = [axes,
"HELVETICA", 16]):
P2_a := implicitplot((x-a)^2+y^2=r2^2, x=0..a, y=0..b,
color=red, scaling=constrained, font = [axes,
"HELVETICA", 16]):
P3_a := implicitplot(x^2+(y-b)^2=r2^2, x=0..a, y=0..b,
color=red, scaling=constrained, font = [axes,
"HELVETICA", 16]):
P4_a := implicitplot((x-a)^2+(y-b)^2=r2^2, x=0..a, y=0..
b, color=red, scaling=constrained, font = [axes,
```

```
"HELVETICA", 16]):
display(P0, P1_a, P2_a, P3_a, P4_a);
```

Jelölje B azt az eseményt, hogy egy véletlenszeren kiválasztott vetemény nem lesz meglocsolva! Ez ismét a körökön kívül eső rész területének felel meg.



```
> Tk_b := r2^2*Pi/4; # egy negyedkör területe
TB := TOmega - 4*Tk_b; # a locsolatlan rész területe
```

A geometriai kiszámítási mód alapján a keresett valószínűség:

```
> PB := TB/TOmega; evalf(%);
```

Ebben az esetben már majdnem a növények fele kap vizet.

c)

```
> r3 := 25;
```

Rajzoljuk fel ismét a veteményest és a locsolók hatókörét!

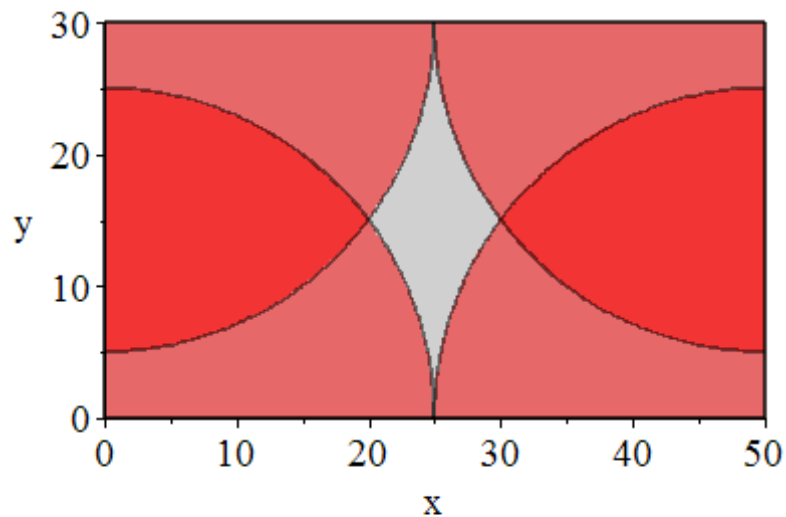
```
> with(plots, implicitplot):
P0 := inequal({0<=x, x<=a, 0<=y, y<=b}, x=0..a, y=0..b,
scaling=constrained, font = [axes, "HELVETICA", 16],
optionsfeasible = [color="White"]);
P1_a := implicitplot(x^2+y^2=r3^2, x=0..a, y=0..b,
color=red, scaling=constrained, font = [axes,
"HELVETICA", 16]):
P2_a := implicitplot((x-a)^2+y^2=r3^2, x=0..a, y=0..b,
color=red, scaling=constrained, font = [axes,
"HELVETICA", 16]):
P3_a := implicitplot(x^2+(y-b)^2=r3^2, x=0..a, y=0..b,
```

```

color=red, scaling=constrained, font = [axes,
"HELVETICA", 16]):
P4_a := implicitplot((x-a)^2+(y-b)^2=r3^2, x=0..a, y=0..
b, color=red, scaling=constrained, font = [axes,
"HELVETICA", 16]):
display(P0, P1_a, P2_a, P3_a, P4_a);

```

Jelölje C azt az eseményt, hogy egy véletlenszeren kiválasztott vetemény nem lesz meglocsolva! Ez a közepén megmaradt, rombuszszer területnek felel meg. Most körültekintően kell számolnunk, mert a locsolt területek átfednek.



```

> Tk_c := r3^2*Pi/4; # egy negyedkör területe

```

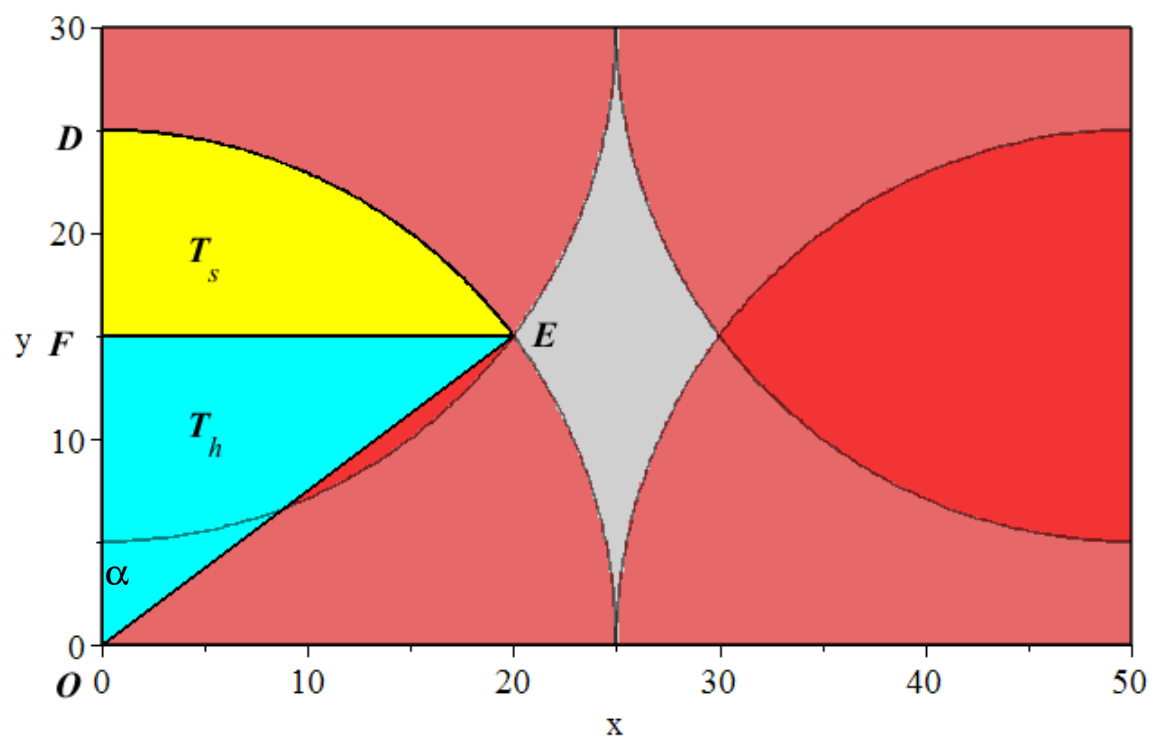
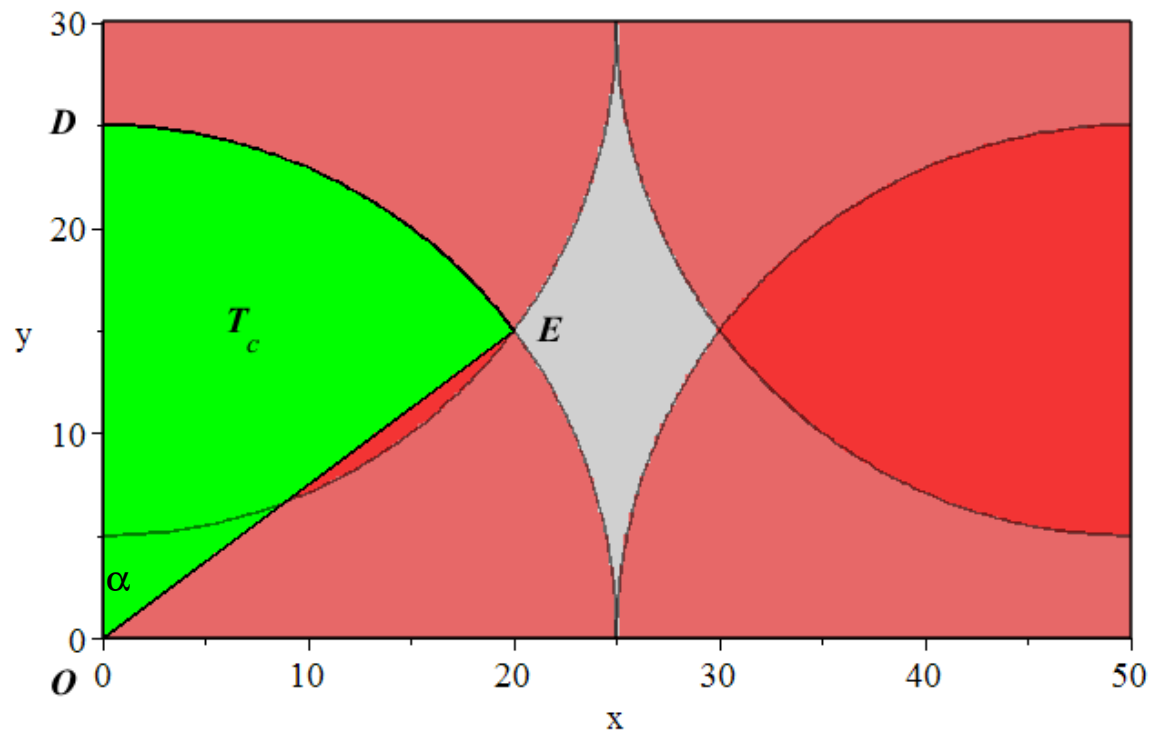
Jelölje T_2 azt a területet, amely két locsoló által is meg van öntözve (sötétebb piros terület az ábrán). Ekkor a szürke (öntözetlen) rész területe:

```

> TC := TOmega - 4*Tk_c + T2; # a sötétebb piros rész
területét kétszer vontuk le, ezért a végén még hozzá
kell adni egyszer

```

Hátramaradt még T_2 meghatározása. Tekintsük a következő ábrákat:



Jelölje T_c , T_h és T_s rendre az ODE körcikk (zöld), az OEF derékszög háromszög (cián) és az EFD fél-körselet (sárga) területét. Ekkor,

$$T_2 = 4 \cdot T_s = 4 \cdot (T_c - T_h).$$

Tudjuk, hogy $OE = r_3$ és $OF = \frac{b}{2}$. Jelölje α az FOE szöget! Ekkor

$$\cos \alpha = \frac{OF}{OE}, T_c = \frac{r_3^2 \cdot \alpha}{2} \text{ és } T_h = \frac{OE \cdot OF \cdot \sin \alpha}{2}.$$

```
> OE := r3;
   OF := b/2;
   alpha := arccos(OF/OE); # a koszinusz függvény
   inverzével számolunk
> Tc := r3^2*alpha/2;
   Th := OF*OE*sin(alpha)/2;
   Ts := Tc-Th;
   T2 := 4*Ts;
> evalf(TC); # ellenrizzük, hogy értelmes eredményt
   kaptunk-e a nem locsolt területre
```

A geometriai kiszámítási mód alapján a keresett valószínűség:

```
> PC := TC/TOmega; evalf(%);
```

Így már csak a növények kb. 6.4 %-a marad öntözetlenül!

6. Téglatest átlója

A $[0, 1]$ intervallumban válasszunk véletlenszeren három számot, X , Y és Z -t. Mekkora a valószínűsége, hogy az X , Y és Z oldalhosszúságú téglatest testátlója kisebb 1-nél?

Megoldás

```
> restart;
```

Az eseménytér: $\Omega = \{(X, Y, Z) \in \mathbb{R}^3 \mid 0 \leq X, Y, Z \leq 1\} = [0, 1]^3$, ami a 3-dimenziós egységkockának felel meg. Mivel mindhárom számot véletlenszeren (geometriai valószínűség szerint) választottuk a $[0, 1]$ intervallumból, ezért geometriai valószínűségi mezvel van dolgunk. Az eseménytér térfogata:

```
> VOmega := 1*1*1;
```

Az X , Y és Z oldalhosszúságú téglatest testátlója:

```
> e := sqrt(X^2+Y^2+Z^2);
```

Ez nem más, mint a $P(X, Y, Z)$ pont távolsága az origótól a 3-dimenziós térben, vagyis a hozzá tartozó \underline{p} helyvektor hossza.

Jelölje A az $e < 1$ eseményt. Ekkor

$$A = \{(X, Y, Z) \in \mathbb{R}^3 \mid 0 \leq X, Y, Z \leq 1 \text{ és } \sqrt{X^2 + Y^2 + Z^2} < 1\} = \{\underline{p} \in \Omega \mid |\underline{p}| < 1\}.$$

```
> with(plottools): with(plots):
   plot3d(sqrt(1-x^2-y^2), x=0..1, y=0..1, filled=
   [transparency=0.5], style=surface);
```

Az A halmaz az egységgömb pozitív ténnyolcadba es része, ezért térfogata az egységgömb térfogatának $\frac{1}{8}$ -a:

```
> r := 1;
  Vgömb := 4*r^3*Pi/3;
  VA := Vgömb/8;
```

A keresett valószínűséget a két térfogat aránya adja:

```
> PA := VA/VOmega; evalf(%);
```

Tehát nagyjából 52.4 % eséllyel lesz a kapott téglatest testátlója kisebb 1-nél.

7. Körlap ejtése papírlapra

Párhuzamos egyeneseket húzunk egy (kellen nagy méret) papírlapra. A szomszédos egyenesek egymástól váltakozva 2 cm ill. 8 cm távolságra vannak. Véletlenszeren leejtünk egy $R = 2.5$ cm sugarú körlapot a papírlapra úgy, hogy a kör középpontja a sík bármely tartományába annak területével arányos valószínűséggel esik. Mekkora a valószínűsége, hogy a körlap egyik egyenesbe se metsz bele?

Megoldás

```
> restart: with(plots):
```

A feladat érezhetően hasonlít a Buffon-féle tproblémához, de mint látni fogjuk, annál lényegesen egyszerűbb a megoldása.

Mivel a papírlap mintázata periodikus, ezért elég egy periódust vizsgálni, vagyis egy 10 cm széles tartományt, melyet mindkét szélén egyenes határol, és tartalmaz egy harmadik egyenest, mely a tartomány jobb ill. a bal szélétl befelé 2 cm ill. 8 cm távolságra van. Feltesszük, hogy a körlap középpontja ebbe a tartományba esik.

Jelölje x a körlap középpontjának a tartomány jobb szélétl vett távolságát és jelölje A azt az eseményt, hogy a leejtett körlap belemetsz valamely egyenesbe a papírlapon. Vegyük észre, hogy az A esemény bekövetkezése csak x értékétl függ, így a feladatot modellezhetjük a számevényesen.

Az eseménytér $\Omega = [0, 10]$. A párhuzamos egyenesek az $x_0 = 0$, $x_1 = 2$ és $x_2 = 10$ pontokban (távolságokban) helyezkednek el, a kedvez esemény bekövetkezéséhez pedig az kell, hogy x -tl mindhárom pont több, mint 2.5 cm távolságra legyen. Ez alapján könnyen belátható, hogy $A = [4.5, 7.5]$.

Mivel a ledobás során x véletlenszeren (egyenletes eloszlással) sorsolódik a $[0, 10]$ intervallumból (nincs okunk azt feltételezni, hogy bármely távolságban "srsödést" tapasztalnánk a leejtett körlapok számában), ezért geometriai valószínűségi mezvel van dolgunk, esemény valószínűségét az esemény és az eseménytér geometriai mértékének aránya adja:

$$P(A) = \frac{m(A)}{m(\Omega)} = \frac{7.5 - 4.5}{10 - 0} = \frac{3}{10} = 0.3$$

```
> mOmega := 10;
  mA := 7.5 - 4.5;
  PA := mA/mOmega;
```

Tehát 30 % az esély arra, hogy a körlap nem találkozik egyenessel a papírlapon.

8. Téglalap területe

Egy 10 egység hosszúságú szakaszt egy rajta véletlenszeren választott ponttal kettéosztunk.

a) Ha a létrejöv darabokat egy téglalap oldalainak tekintjük, mekkora lehet a minimális és a maximális terület?

b) Mekkora valószínűséggel esik a terület a lehetséges tartomány fels felébe?

c) Végezzünk véletlenszám-generátoros kísérletet a feladatra (a megfelelő esetek ciklusban való összeszámlálásával), és az eredményt vessük össze az elméletileg számított értékkel!

Megoldás

```
> restart;
```

```
a)
```

```
> h := 10; # eredeti szakasz hossza
```

Jelölje x az osztópontot ($0 \leq x \leq 10$). Egy x hosszú és egy $10 - x$ hosszú szakasz keletkezik.

```
> with(Statistics):
```

Az eseménytér: $\Omega = [0, 10]$. Geometriai mértéke:

```
> mOmega := h;
```

A téglalap területe:

```
> terület := x -> x*(10-x);
```

```
> terület(4);
```

A minimális terület 0, mert x akármilyen kicsinek választható, de $10 - x$ korlátos mennyiség. (vagy: $x = 0$ -ra 0 a terület és negatív nem lehet, tehát 0 a legkisebb).

A maximális terület:

```
> T_max := maximize(terület(x));
```

```
  T_min := 0;
```

```
b)
```

A terület lehetséges tartományának fels fele:

```
> T_fel := T_max/2;
```

Jelöljük A -val azt az eseményt, hogy a terület T_{fel} és T_{max} közé esik. $P(A)$ a kérdés.

Milyen x -ekre teljesül, hogy $T_{fel} \leq terület \leq T_{max}$.

```
> plot([T_fel, terület(x)], x = 0..10);
```

A grafikonon az az intervallum jó, ahol a parabola a vízszintes vonal felett van.

```
> L := [solve(terület(x) = T_fel)];
```

Az A esemény geometriai mértéke az intervallum két végpontjának különbsége:

```
> mA := L[2] - L[1];
```

A keresett valószínűség a geometriai kiszámítási mód alapján:

```
> pA := mA/mOmega;
```

```
  evalf(%);
```

Tehát nagyjából 70.7 % eséllyel lesz a terület a lehetséges tartomány fels felében.

```
c)
```

```
> X := RandomVariable(Uniform(0, 10));
```

```
> Probability(X*(10-X) >= T_fel);
```

```

> n := 1000; # a kísérletek száma
> minta := Sample(X, n);
> counter := 0;
> eseményA := proc(x)
    return evalb(x*(10-x) >= T_fel);
end proc;
> eseményA(1);
> V := Vector(n);
> for i from 1 to n do
    x := minta[i];
    if eseményA(x) then
        counter := counter + 1;
    end if;
    V[i] := counter/i; # relatív gyakoriság
end do;
> V[100];
> unassign('x');
P0 := LineChart(V, gridlines = true, axes = boxed,
symbolsize = 3):
P1 := plot(pA, x=1..n, y=0..1):
plots[display](P0, P1);

```

```

> evalf(V[n]);

```

[Jól látható, hogy a relatív gyakoriságok az elméleti valószínűséghez konvergálnak.

9. Vitorlarúd

Hajótörtek egy lakatlan szigeten azt tervezik, hogy a viharban összeroncsolódott hajójuk árboc rúdjának felhasználásával új, kisebb hajót építenek. A vihar a 40 méteres árbocrudat három véletlenszer darabra törte szét. Ha van olyan darab, amelyik 20 méternél hosszabb, akkor a kisebb hajót meg tudják építeni. Mekkora valószínűséggel találunk olyan hosszú darabot, hogy a hajó megépíthet legyen, amikor kiúsznak a roncsokhoz?

Megoldás

```

[> restart;

```

Legyen a három darab hossza rendre x, y, z . A három darab összesen 40 méter hosszú:

$$x + y + z = 40.$$

Ahonnán $z = 40 - x - y$ és így elegendő az (x, y) független változó-párral leírni az összes esetet. Mivel $z \geq 0$, ezért $x + y \leq 40$. Tehát az eseménytér:

$$\Omega = \{(x, y) \mid 0 \leq x \leq 40, 0 \leq y \leq 40, x + y \leq 40\}$$

```

[> with(plots):

```

```

[> E := inequal(x + y <= 40, x = 0..40, y = 0..40, color =
    grey): E;

```

Az eseménytér egy derékszög háromszög, melynek területmértéke

$$m(\Omega) = \frac{40 \cdot 40}{2} = 800.$$

```
[ > mOmega := 40*40/2;
```

Az $A_z = 40 - x - y \geq 20$ az $A_z = \{x + y \leq 20\}$ halmazon teljesül, melynek területe

$$m(A_z) = \frac{20 \cdot 20}{2} = 200.$$

```
[ > F1 := inequal({x + y <= 40, x + y < 20}, x = 0..40, y =
    0..40, color = red, transparency = 0.5):
    display(F1, E);
```

Az $A_x = \{x \geq 20\}$ esemény teljesül az alábbi háromszögben, melynek területes

$$m(A_y) = \frac{20 \cdot 20}{2} = 200.$$

```
[ > F2 := inequal({x >= 20, x + y <= 40}, x = 0..40, y = 0.
    .40, color = red, transparency = 0.5):
    display(F2, E);
```

Az $A_y = \{y \geq 20\}$ esemény teljesül az alábbi halmazon, melynek területe

$$m(A_y) = \frac{20 \cdot 20}{2} = 200.$$

```
[ > F3 := inequal({y >= 20, x + y <= 40}, x = 0..40, y = 0.
    .40, color = red, transparency = 0.5):
    display(F3, E);
```

Akkor tudnak építeni kisebb hajót, ha teljesül az

$$A = A_z + A_x + A_y$$

esemény.

```
[ > display(F1, F2, F3, E); # az A esemény
```

Ezért $m(A) = 200 + 200 + 200 = 600$.

```
[ > mAz := 20*20/2;
    mAx := 20*20/2;
    mAy := 20*20/2;
    mA := mAx + mAy + mAz;
[ > PA := mA/mOmega; evalf(%);
```

Tehát 75 %-os valószínűséggel találnak elég hosszú árboc rudat.

Figyeljük meg, hogy az itt kedvez esemény pont a 7. feladatban szerepl ellentettje: akkor lenne készíthet háromszög a három darabból, ha mindegyik rövidebb lenne 20 méternél!

▼ Gyakorló feladatok

▼ Gy1.

Válasszunk két véletlen értéket a $[0, 1]$ intervallumból: x, y .

a) Mekkora valószínűséggel lesz nagyobb a második szám az els köbénél?

b) Végezzünk véletlenszám-generátoros kísérletet a feladatra (a megfelel esetek ciklusban

való összeszámlálásával), és az eredményt vessük össze az elméletileg számított értékkel!

▼ Gy2.

Téglalapot szerkesztünk a $[0, 10]$ intervallumból egymástól függetlenül véletlenszeren választott két értékkel mint oldalhosszakkal.

- a) Mekkora valószínűséggel lesz a kerülete 25 egységnél nagyobb?
- b) Mekkora valószínűséggel lesz a területe 25 egységnél kisebb?
- c) Mekkora valószínűséggel lesz az átlója 10 egységnél hosszabb?
- d) Mekkora valószínűséggel lesz az átlója 12 egységnél rövidebb?

▼ Gy3.

Válasszunk két véletlen értéket a $[-2, 2]$ intervallumból: x, y .

- a) Mennyi a valószínűsége, hogy az els szám négyzete kisebb a második számnál?
- b) Mennyi a valószínűsége, hogy a második szám négyzete kisebb az els számnál?
- c) Mennyi a valószínűsége, hogy valamelyik szám négyzete kisebb a másik számnál?