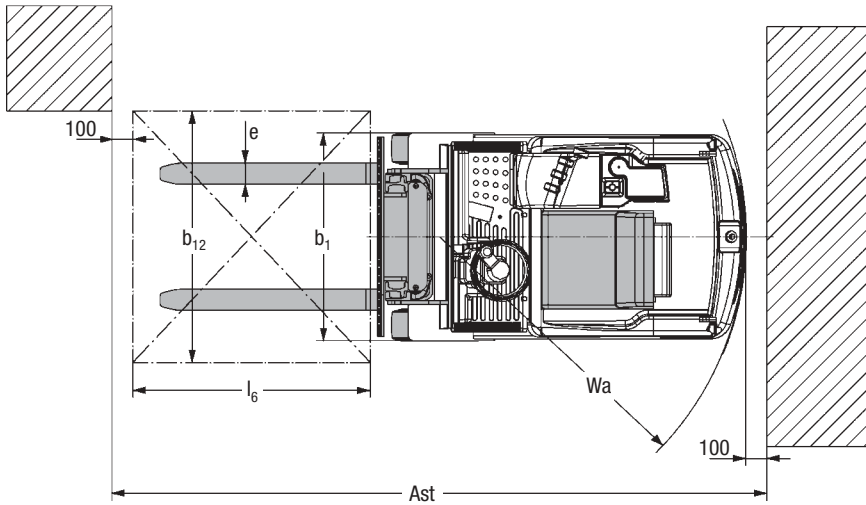
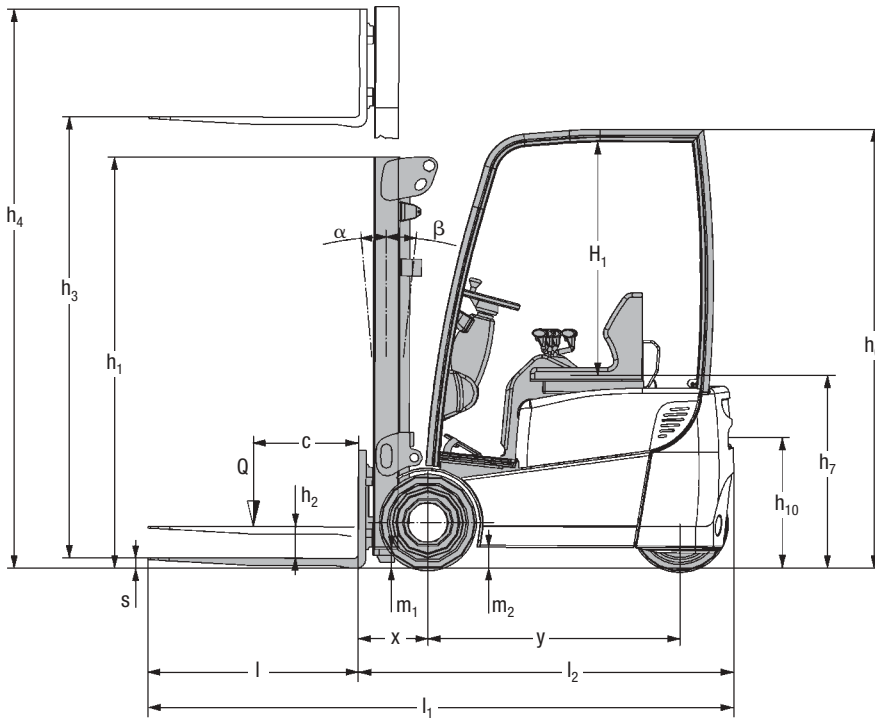


Elektro-Dreirad- Gabelstapler

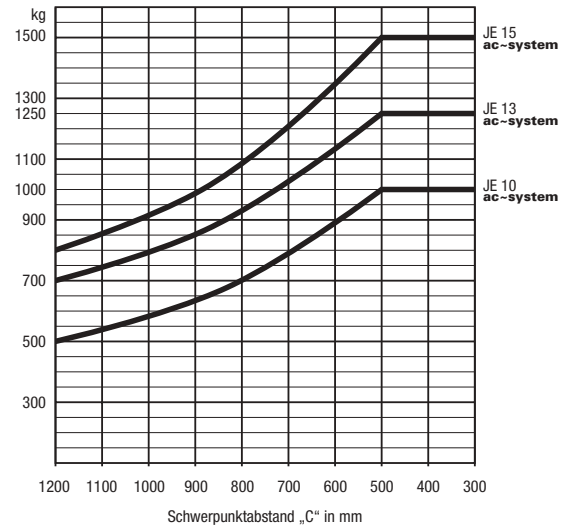
JE 10/13/15
ac~system



- + — **Drehstrom-Kompaktstapler mit Hinterradantrieb**
- + — **Für Blockstapelung nur 990 mm breit**
- + — **Leistungsstarker Stapler mit dynamischen Fahreigenschaften bei geringem Energieverbrauch**
- + — **Großzügig gestalteter Arbeitsplatz**
- + — **CAN-Bus-Datenübertragung**



Tragfähigkeit



Bezeichnung	Hubgerüst Tabelle JE 10/13/15 ac-system						Tragfähigkeitstabelle (kg) c = 500 mm				Stapler	
	Hub	Freihub	Bauhöhe eingefahren	Bauhöhe ausgefahren	Neigung vor/rück		ohne Seitenschieber, einfach Solid bereift					
	h_3 mm	h_2 mm	h_1 mm	h_4 mm	α/β Grad		JE 10-44 ac-system kg	JE 10-55 ac-system kg	JE 13 ac-system kg	JE 15 ac-system kg	Breite mm	Spur mm
Zweifach ZT	2300	150	1650	2850	5/4	Standard	1000	1000	1250	1500	990	838
	3000	150	2000	3550	5/6		1000	1000	1250	1500	990	838
	3100	150	2050	3650	5/6		1000	1000	1250	1500	990	838
	3300	150	2150	3850	5/6		1000	1000	1250	1500	990	838
	3600	150	2300	4150	5/6		1000	1000	1250	1500	990	838
	4000	150	2500	4550	5/6		1000	1000	1250	1500	990	838
	4500	150	2800	5050	5/6		1000	1000	1250	1500	1062	910
Zweifach ZZ	2300	1055	1605	2850	5/4	1000	1000	1250	1500	990	838	
	3000	1405	1955	3550	5/6	1000	1000	1250	1500	990	838	
	3100	1455	2005	3650	5/6	1000	1000	1250	1500	990	838	
	3300	1555	2105	3850	5/6	1000	1000	1250	1500	990	838	
	3600	1705	2255	4150	5/6	1000	1000	1250	1500	990	838	
Dreifach DZ	4350	1405	1955	4900	5/6	1000	1000	1250	1500	990	838	
	4500	1455	2005	5050	5/6	1000	1000	1250	1450	1062	910	
	4800	1555	2105	5350	5/6	1000	1000	1250	1350	1062	910	
	5000	1630	2180	5550	5/5	950	1000	1200	1300	1062	910	
	5500	1805	2355	6050	5/5	–	900	1050	1200	1062	910	
	6000	2005	2555	6550	5/5	nicht für JE 10-44	–	800	850	1000	1062	910
	6500	2255	2805	7050	5/5	nicht für JE 10	–	–	700	900	1062	910

Technische Daten nach VDI 2198

Stand: 11/2002

Kennzeichen	1.1	Hersteller (Kurzbezeichnung)	MIC	MIC	MIC	MIC	1.1	
	1.2	Typzeichen des Herstellers	JE 10-44 ac~system	JE 10-55 ac~system	JE 13 ac~system	JE 15 ac~system	1.2	
	1.3	Antrieb Elektro, Netzelektro	Elektro	Elektro	Elektro	Elektro	1.3	
	1.4	Bedienung Stand, Sitz	Sitz	Sitz	Sitz	Sitz	1.4	
	1.5	Tragfähigkeit /Last	Q (t)	1	1	1,25	1,5	1.5
	1.6	Lastschwerpunkt	c (mm)	500	500	500	500	1.6
	1.8	Lastabstand *)	x (mm)	330 ¹⁾	330 ¹⁾	330 ¹⁾	330 ¹⁾	1.8
	1.9	Radstand	y (mm)	984	1038	1146	1200	1.9
	Gewichte	2.1	Eigengewicht (einschl. Batterie Zeile 6.5)	kg	2490	2570	2760	2870
2.2		Achslast mit Last vorn/hinten	kg	2940 / 550	2945 / 625	3390 / 620	3805 / 565	2.2
2.3		Achslast ohne Last vorn/hinten	kg	1095 / 1395	1145 / 1425	1235 / 1525	1270 / 1600	2.3
Räder, Fahrwerk	3.1	Bereifung Vollgummi, SE (= Solid), Luft	Solid	Solid	Solid	Solid	3.1	
	3.2	Reifengröße, vorne	18 x 7-8	18 x 7-8	18 x 7-8	18 x 7-8	3.2	
	3.3	Reifengröße, hinten	18 x 7-8	18 x 7-8	18 x 7-8	18 x 7-8	3.3	
	3.5	Räder, Anzahl vorn/hinten (x = angetrieben)	2 / 1x	2 / 1x	2 / 1x	2 / 1x	3.5	
	3.6	Spurweite, vorne	b_{10} (mm)	838	838	838	838	3.6
	3.7	Spurweite, hinten	b_{11} (mm)	0	0	0	0	3.7
	Grundabmessungen	4.1	Neigung Hubgerüst/Gabelträger, vor/zurück	(α/β)	5° / 6°	5° / 6°	5° / 6°	5° / 6°
4.2		Höhe Hubgerüst eingefahren	h_1 (mm)	2000	2000	2000	2000	4.2
4.3		Freihub	h_2 (mm)	150	150	150	150	4.3
4.4		Hub	h_3 (mm)	3000	3000	3000	3000	4.4
4.5		Höhe Hubgerüst ausgefahren	h_4 (mm)	3550	3550	3550	3550	4.5
4.7		Höhe über Schutzdach (Kabine)	h_6 (mm)	2090	2090	2090	2090	4.7
4.8		Sitzhöhe/Standhöhe	h_7 (mm)	900	900	900	900	4.8
		Sitzfreiheit	H_1 (mm)	1140	1140	1140	1140	
4.12		Kupplungshöhe	h_{10} (mm)	635	635	635	635	4.12
4.19		Gesamtlänge, einschl. Gabel	l_1 (mm)	2719	2773	2881	2935	4.19
4.20		Länge einschl. Gabelrücken	l_2 (mm)	1569	1623	1731	1785	4.20
4.21		Gesamtbreite	b_1 (mm)	990	990	990	990	4.21
4.22		Gabelzinkenmaße	$s/el/l$ (mm)	35x100x1150	35x100x1150	35x100x1150	35x100x1150	4.22
4.23		Gabelträger DIN 15173, Klasse/Form A, B		ISO 2A	ISO 2A	ISO 2A	ISO 2A	4.23
4.24		Gabelträgerbreite	b_3 (mm)	950	950	950	950	4.24
4.31		Bodenfreiheit mit Last unter Hubgerüst	m_1 (mm)	90	90	90	90	4.31
4.32	Bodenfreiheit Mitte Radstand	m_2 (mm)	100	100	100	100	4.32	
4.33	Arbeitsgangbreite bei Palette 1000 x 1200 quer	$(l_6 \times b_{1,2})$	2898	2952	3060	3114	4.33	
4.34	Arbeitsgangbreite bei Palette 800 x 1200 längs	$(b_{1,2} \times l_6)$	3020	3074	3182	3236	4.34	
4.35	Wenderadius	W_6 (mm)	1239	1293	1401	1455	4.35	
4.36	Kleinster Drehpunkt Abstand	$b_{1,3}$ (mm)	0	0	0	0	4.36	
Leistungsdaten	5.1	Fahrgeschwindigkeit mit/ohne Last	km/h	12/12,5	12/12,5	12/12,5	12/12,5	5.1
	5.2	Hubgeschwindigkeit mit/ohne Last	m/s	0,28 / 0,50	0,29 / 0,50	0,25 / 0,50	0,24 / 0,50	5.2
	5.3	Senkgeschwindigkeit mit/ohne Last	m/s	0,58 / 0,60	0,58 / 0,60	0,58 / 0,60	0,58 / 0,60	5.3
	5.5	Zugkraft mit/ohne Last S_2 60 min	N	1150 / 1250	1150 / 1250	1100 / 1250	1055 / 1250	5.5
	5.6	max. Zugkraft mit/ohne Last S_2 5 min	N	4400 / 4500	4400 / 4500	4375 / 4500	4350 / 4500	5.6
	5.7	Steigfähigkeit mit/ohne Last S_2 30 min	%	8,5 / 12	8 / 11,5	7 / 11	6,5 / 10,5	5.7
	5.8	max. Steigfähigkeit mit/ohne Last S_2 5 min	%	13 / 18	12,5 / 17,5	11 / 16,5	10 / 16	5.8
	5.9	Beschleunigungszeit mit/ohne Last auf 10 m	s	5,1 / 4,6	5,1 / 4,6	5,4 / 4,7	5,6 / 4,8	5.9
	5.10	Betriebsbremse		hydr.	hydr.	hydr.	hydr.	5.10
	E-Motor	6.1	Fahrmotor, Leistung S_2 60 min.	kW	4,0	4,0	4,0	4,0
6.2		Hubmotor, Leistung bei S_3 20 %	kW	6	6	6	6	6.2
6.3		Batterie nach DIN 45531/35/36 A, B, C, nein		43531 A	43531 A	43531 A	43531 A	6.3
6.4		Batteriespannung, Nennkapazität K_5		24V 440Ah	24V 550Ah	24V 770Ah	24V 880Ah	6.4
6.5		Batteriegewicht	kg	372	445	600	676	6.5
Sonstiges	8.1	Art der Fahrsteuerung		Impuls/AC	Impuls/AC	Impuls/AC	Impuls/AC	8.1
	8.2	Arbeitsdruck für Anbaugeräte	bar	160	160	185	210	8.2
	8.3	Ölmenge für Anbaugeräte	l/min	14	14	14	14	8.3
	8.4	Schallpegel, Fahrerohr	dB(A)	63	63	63	63	8.4
	8.5	Anhängekupplung, Art/Typ DIN		DIN 15170-H	DIN 15170-H	DIN 15170-H	DIN 15170-H	8.5

1) = +7 mm bei DZ-Mast

*) = bei integriertem SS: $x = 362$ mm (+7 mm bei DZ-Mast)

*) = bei Anbau SS: $x = 390$ mm (+7 mm bei DZ-Mast)



Fahrerplatz

Als einer der kompaktesten Stapler seiner Klasse bietet der JE einen ergonomisch ausgereiften und großzügig gestalteten Fahrerplatz mit großem Fußraum, 3-fach verstellbarem Sitz, körpergerecht angeordneten Hydraulikhebeln rechts neben dem Fahrersitz, geringen Lenk- und Hebelstellkräften. Automobilkonforme Pedalanordnung. Hervorragende Rundumsicht und niedriger Geräuschpegel.

Fahrertrieb

Einmotoren-Hinterradantrieb über Stirnrad-/Kegelrad-Getriebe mit hohem Wirkungsgrad in robustem Gehäuse. Lenk- und Antriebsachse in einer Einheit als Drehschemelkonstruktion.

Elektrische Anlage, Elektronik

Serienmäßig Drehstrom-Mikroprozessor-Steuerung für Fahr- und Hydraulikantrieb. Datenübertragung mittels CAN-Bus-System für störereichere Kommunikation zwischen den Komponenten. Die Fahrsteuerung ermöglicht feinfühliges Anfahren, kräftiges Beschleunigen und feindosierbares elektromotorisches Bremsen mit Energie-Rückgewinnung. Impulsgesteuerte Hydraulik mit bedarfsabhängiger Drehzahlregelung ermöglicht feinfühligere Bewegungen.

Lenkung

Die Lenkung wird mit Priorität von der Hydraulik versorgt. Verstellbares, außermittig links angeordnetes Lenkrad für maximalen Komfort.

Das Hubgerüst

Verwindungssteife Profile sorgen für beste Resttragfähigkeiten. Gabelträger und Innenmast laufen auf dauergeschmierten Rollen. Auftretender Lastseitendruck wird durch schräg angeordnete Laufrollen aufgenommen. Gabelträger mit optimierter Durchsicht und Hubzylinderanordnung hinter den schlanken Mastprofilen bieten ausgezeichnete Sicht auf Gabel und Last bei jeder Hubhöhe.

Ihr Partner:

