

1. Demostrar que en $P_n(V)$ dos rectas cualesquiera coplanares tienen intersección no vacía.
2. Describir los puntos del plano proyectivo $P_2\mathbb{Z}_2$. Dar la ecuación paramétrica de la recta que pasa por $P = [(1, 0, 0)]$ y $Q = [(0, 1, 0)]$ y determinar todos sus puntos. Mostrar que en $P_2\mathbb{Z}_2$ hay exactamente 7 rectas distintas.
3. Encontrar las coordenadas homogéneas de los puntos $Q_1 = [(1, 0)]$ y $Q_2 = [(-2, 2)]$ en el referencial $\mathcal{R} = \{P_1, P_2, P_3\}$ de $\mathbb{P}^1\mathbb{K}$, siendo:
 - a) $\mathbb{K} = \mathbb{R}$, $P_1 = [(1, 1)]$, $P_2 = [(2, -3)]$ y $P_3 = [(0, 1)]$;
 - b) $\mathbb{K} = \mathbb{C}$, $P_1 = [(1, 0)]$, $P_2 = [(i, 1)]$ y $P_3 = [(1 + i, 1)]$;
 - c) $\mathbb{K} = \mathbb{Z}_3$, $P_1 = [(1, 3)]$, $P_2 = [(0, -1)]$ y $P_3 = [(1, 2)]$

4. En el plano proyectivo $P_2\mathbb{Z}_7$ considerar los conjuntos de puntos

$$\mathcal{R} = \{[(1, 0, 0)], [(0, 1, 0)], [(0, 0, 1)], [(1, 1, 1)]\}, \quad \text{y} \quad \mathcal{R}' = \{[(2, 1, 0)], [(3, 1, 1)], [(0, 1, 1)], [(3, 3, 4)]\}.$$

Probar que \mathcal{R} y \mathcal{R}' son referenciales proyectivos. Hallar las coordenadas homogéneas de los siguientes puntos en ambos referenciales:

$$P_1 = [(0, 0, 6)], \quad P_2 = [(3, 5, 1)], \quad P_3 = [(0, 4, 4)], \quad P_4 = [(2, 1, 3)].$$

Hallar las coordenadas no homogéneas de los mismos en ambos referenciales. Dar la ecuación de la recta formada por los puntos al infinito del referencial \mathcal{R}' .

5. En el espacio proyectivo $P_3\mathbb{Z}_5$, dar la ecuación paramétrica de la recta que pasa por $P = [(3, 0, 0, 1)]$ y $Q = [(4, 2, 1, 0)]$. Dar explícitamente los puntos de la recta r_{PQ} . Hallar el punto de intersección con la recta determinada por P y $S = [(0, 1, 1, 1)]$.
6. Probar que:
 - a) sobre una recta proyectiva $P_1(V)$, cualquier familia de tres puntos distintos forman un referencial proyectivo.
 - b) sobre $P_2(V)$, toda familia de cuatro puntos tales que tres cualesquiera de ellos no estén alineados, constituyen un referencial proyectivo.
7. Dados $U_0 = [(0, 0, 6)]$, $U_1 = [(3, 5, 1)]$, $U_2 = [(0, 4, 4)]$ en $P_2\mathbb{R}$, probar que es un cjto proyectivamente independiente. Dar dos posibles puntos U y U' manera que $\{U_1, U_2, U_3; U\}$ y $\{U_1, U_2, U_3; U'\}$ formen referencial proyectivo.
8. Sea $F : V \rightarrow V'$ una aplicación semi-lineal. Probar que la función semi-lineal proyectiva $f : P_n(V) \rightarrow P_n(V')$ asociada a F preserva colinealidad y coplanaridad.
9. Sean \mathcal{R} y \mathcal{R}' en $P_n(V)$ dos referenciales proyectivos. Sean $\{v_0, \dots, v_n\}$ y $\{v'_0, \dots, v'_n\}$ dos bases de V , adaptadas a \mathcal{R} y \mathcal{R}' respectivamente. Sea M la matriz de cambio de base de $\{v'_0, \dots, v'_n\}$ a $\{v_0, \dots, v_n\}$. Dado $P \in P_n(V)$, P tiene coordenadas homogéneas en ambos referenciales.
 - a) Si $[x_0, \dots, x_n]$ son coordenadas homogéneas de P en \mathcal{R} y $(z_0, \dots, z_n)^t = M(x_0, \dots, x_n)^t$, entonces $[z_0, \dots, z_n]$ son coordenadas homogéneas de P en \mathcal{R}' .
 - b) Si $[x_0, \dots, x_n]$ son coordenadas homogéneas de P en \mathcal{R} e $[y_0, \dots, y_n]$ son coordenadas homogéneas de P en \mathcal{R}' , entonces existe un $\lambda \in \mathbb{K}$ tal que $\lambda(y_0, \dots, y_n)^t = M(x_0, \dots, x_n)^t$.
10. Demostrar que una proyectividad $f : P_n(V) \rightarrow P_n(V')$ lleva conjuntos de puntos proyectivamente independientes de $P_n(V)$ en puntos proyectivamente independientes de $P_n(V')$.
11. Sea \mathcal{R} un referencial proyectivo de $P_n(V)$ y sea $\mathcal{F} = \{P \in P_n(V) : P = [x_0, \dots, x_{n-1}, 0]\}$. Probar que \mathcal{F} es un subespacio proyectivo de dimensión $n - 1$.
12. En $P_2\mathbb{Z}_5$ se considera el referencial canónico \mathcal{R} . Sea $f : P_2\mathbb{K} \rightarrow P_2\mathbb{K}$ la proyectividad que en \mathcal{R} está inducida por la matriz $A = \begin{pmatrix} 3 & 4 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \\ 2 & 2 & 0 \end{pmatrix}$. Hallar las imágenes de los puntos $[(2, 1, 0)]$, $[(3, 1, 1)]$, $[(0, 1, 1)]$, $[(3, 3, 4)]$ y la ecuación de la recta r cuya imagen por f es la recta a l infinito según \mathcal{R} .
13. Mostrar que la proyectividad definida por la matriz $A = \begin{pmatrix} 2 & 2 \\ 3 & 2 \end{pmatrix}$ en el referencial canónico de $P_1\mathbb{R}$ deja fijos los puntos $[(1, 1)]$ y $[(1, -1)]$. ¿Son $(1, 1)$ y $(1, -1)$ puntos fijos de la transformación lineal en \mathbb{R}^2 definida por A ?