

# MAGNETICKÉ POLE

V elektrostatickém poli jsme se zabývali vznikem a vlastnostmi pole v blízkosti nábojů. Elektrické pole jsme popisovali vektorem  $\vec{E}$ .

Podobně i magnety vytvářejí pole v každém bodě prostoru.

Mechanismus vzniku magnetického pole je ale jiný než u elektrického pole. **Neexistují žádné magnetické náboje** (tzv. magnetické monopóly; jejich existence není experimentálně prokázána), které by byly zdrojem magnetického pole.

# DEFINICE MAGNETICKÉ INDUKCE, LORENTZOVA SÍLA

Původ magnetického pole je v pohybu elektricky nabitých částic, např.:

- ✓ pohyb nabitých částic mimo pevnou látku
- ✓ pohyb nosiče náboje ve vodiči i polovodiči
- ✓ pohyb elektronu uvnitř atomů.

Na pohybující se částici působí

- ✓ elektrická síla od ostatních nábojů
- ✓ magnetická síla vyvolaná magnetickým polem, které vzniklo pohybem nábojů (závisí na rychlosti náboje).

Elektrické a magnetické jevy mají stejný původ. Jsou to dva projevy téhož silového působení mezi nabitými tělesy.

Magnetické pole popisujeme veličinou **magnetická indukce**  $\vec{B}$ .  
Je to vektorová veličina. Jak se určí její směr a velikost?

Stanovme nejprve **magnetickou sílu**  $\vec{F}_B$ , kterou působí magnetické pole na testovací náboj  $Q_0$ , který se pohybuje v magnetickém poli rychlostí  $\vec{v}$  o konstantní velikosti.

(Připomeňme, že v elektrickém poli  $\vec{E} = \frac{\vec{F}_E}{Q_0}$ )

*Pomocí experimentu bylo zjištěno, že*

- síla má vždy směr kolmý na směr rychlosti  $\vec{F}_B \perp \vec{v}$
- velikost síly se mění; pro určitý směr rychlosti je síla nulová. Tento směr definujeme jako směr magnetické indukce  $\vec{B}$ , tj.  $\vec{F}_B = 0$  pro  $\vec{v} \parallel \vec{B}$ .
- pro směr  $\vec{v} \perp \vec{B}$  je  $\vec{F}_B$  maximální.

**Velikost magnetické indukce** definujeme pomocí velikosti této síly

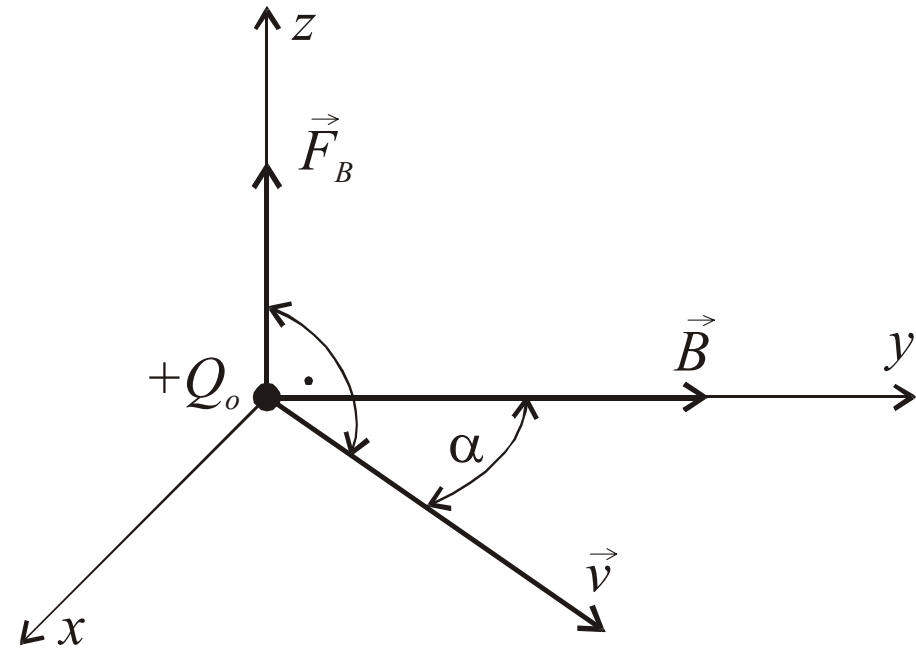
$$B = \frac{F_{B,\max}}{|Q_0|v}$$

odkud platí vztah pro Lorentzovu sílu  $\vec{F}_B$  ve vektorovém tvaru

$$\vec{F}_B = Q_0 (\vec{v} \times \vec{B})$$

Její velikost je

$$F_B = Q_0 v B \sin \alpha$$



a směr má kolmý na rovinu určenou vektory  $\vec{v}$  a  $\vec{B}$ .

Jednotka:  $[\vec{B}] = 1 \text{ T} = 1 \text{ N.s.C}^{-1}.\text{m}^{-1} = \text{N.A}^{-1}.\text{m}^{-1}$  (tesla)

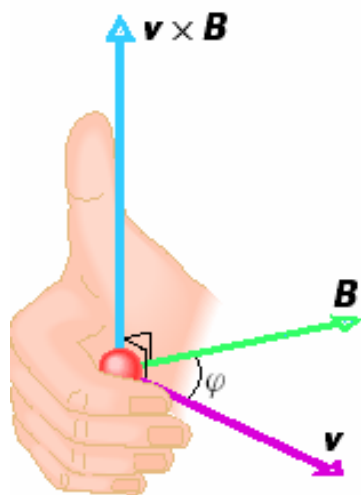
a) Lorentzova síla  $\vec{F}_B$  je rovna nule

- je-li náboj nulový,
- je-li částice v klidu,
- jsou-li vektory  $\vec{v}$  a  $\vec{B}$  rovnoběžné, ať už souhlasně ( $\varphi = 0^\circ$ ) nebo nesouhlasně ( $\varphi = 180^\circ$ ).

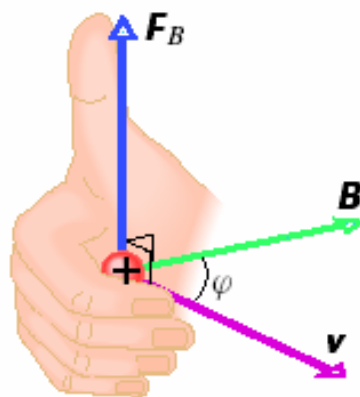
b) Lorentzova síla  $\vec{F}_B$  je maximální, jsou-li  $\vec{v}$  a  $\vec{B}$  na sebe kolmé.

c) Lorentzova síla  $\vec{F}_B$  je kolmá na  $\vec{v}$ , tzn., že

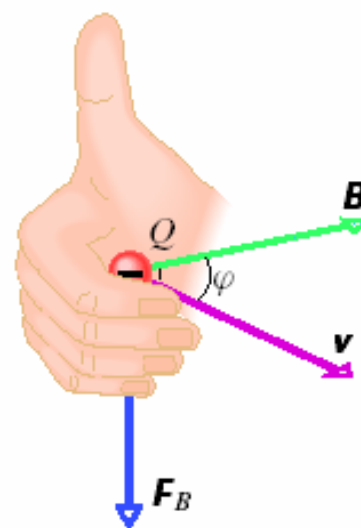
- ◆ nemění velikost rychlosti, mění jen její směr (tj. jen v tomto smyslu urychluje síla  $\vec{F}_B$  nabitou částici),
- ◆ nekoná práci,
- ◆ nemění  $E_k$  částice.



(a)



(b)



(c)

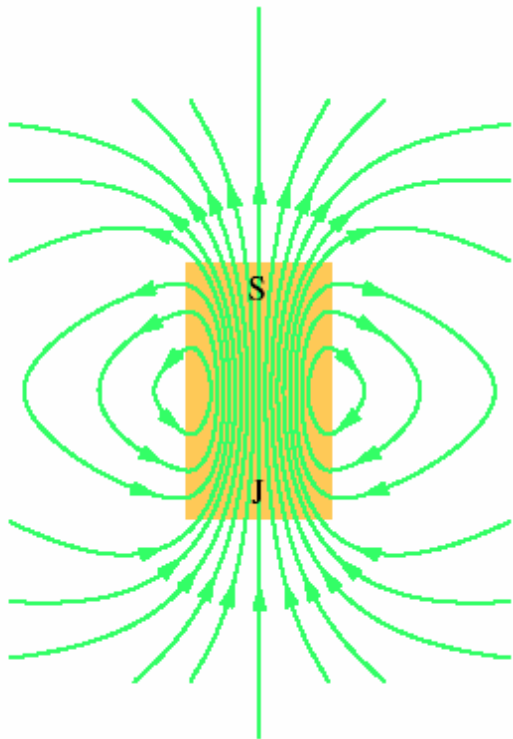
a) **Pravidlo pravé ruky** určuje směr vektorového součinu  $\vec{v} \times \vec{B}$  takto:

ohnuté prsty pravé ruky orientujeme tak, abychom otočili vektor  $\vec{v}$  do směru vektoru  $\vec{B}$  o menší z obou možných úhlů, které tyto vektory svírají. Vztyčený palec potom ukazuje směr vektoru  $\vec{v} \times \vec{B}$ . b) Je-li náboj  $Q$  kladný, potom síla  $\vec{F}_B = Q(\vec{v} \times \vec{B})$  má směr stejný jako součin  $\vec{v} \times \vec{B}$ . c) Je-li náboj  $Q$  záporný, je směr síly  $\vec{F}_B$  opačný než směr součinu  $\vec{v} \times \vec{B}$ .

# INDUKČNÍ ČÁRY

Elektrické pole znázorňujeme pomocí elektrických siločár, magnetické pole - **magnetickými indukčními čárami**. (V každém bodě pole je směr magnetické indukce  $\vec{B}$  určen tečnou k indukční čáře.)

Indukční čáry pole tyčového magnetu



S – severní pól magnetu  
(siločáry z něj vycházejí)

J – jižní pól magnetu  
(siločáry vcházejí do magnetu)  
(geomagnet. póly na Zemi naopak)

Póly nelze od sebe oddělit

**Opačné póly se přitahují,  
souhlasné póly se odpuzují.**

Magnetické indukční čáry jsou **uzavřené** (na rozdíl od elektrických siločar).

Pro magnetické pole platí **princip superpozice**:

$$\vec{B} = \sum_{i=1}^n \vec{B}_i$$

Působí-li na náboj současně magnetické i elektrické pole, pak je výsledná síla

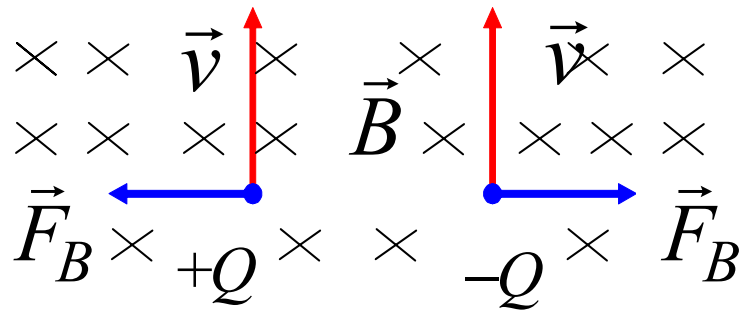
$$\vec{F} = \vec{F}_E + \vec{F}_B = Q\vec{E} + Q(\vec{v} \times \vec{B})$$



# PŮSOBENÍ MAGNETICKÉHO POLE NA NABITOU ČÁSTICI A NA VODIČE S PROUDEM

1. Částice s nábojem  $Q$  pohybující se v homogenním magnetickém poli, tj.  $\vec{B} = konst.$

a)  $\vec{v} \perp \vec{B}$



$$\vec{F}_B = Q(\vec{v} \times \vec{B})$$

$$F_B = |Q|vB \sin 90^\circ = |Q|vB$$

Jaká je trajektorie částice?

$\vec{F}_B \perp \vec{v}$ , pak  $\vec{F}_B$  je dostředivá síla  $\rightarrow$  **rovnoměrný pohyb po kružnici**

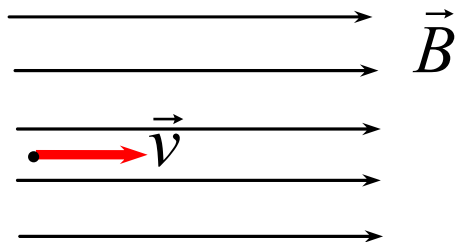
Z 2. Newtonova zákona platí, že

$$F_B = F_d$$
$$|Q|vB = \frac{m v^2}{R} \quad \Rightarrow \quad |Q|B = \frac{m v}{R}$$

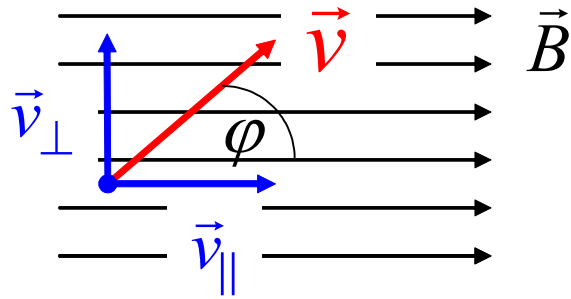
odkud můžeme vyjádřit poloměr  $R$  kružnice, po níž se částice pohybuje, periodu  $T$ , frekvenci  $f$  a úhlovou rychlost  $\omega$

$$R = \frac{mv}{|Q|B} \quad \omega = \frac{v}{R} = \frac{|Q|B}{m} \quad T = \frac{2\pi}{\omega} = \frac{2\pi m}{|Q|B} \quad f = \frac{1}{T} = \frac{|Q|B}{2\pi m}$$

b)  $\vec{v} \parallel \vec{B}$ , pak  $\vec{F}_B = 0$



c)  $\vec{v}$  a  $\vec{B}$  svírají úhel  $\varphi$



$$\vec{F}_B = Q(\vec{v} \times \vec{B})$$

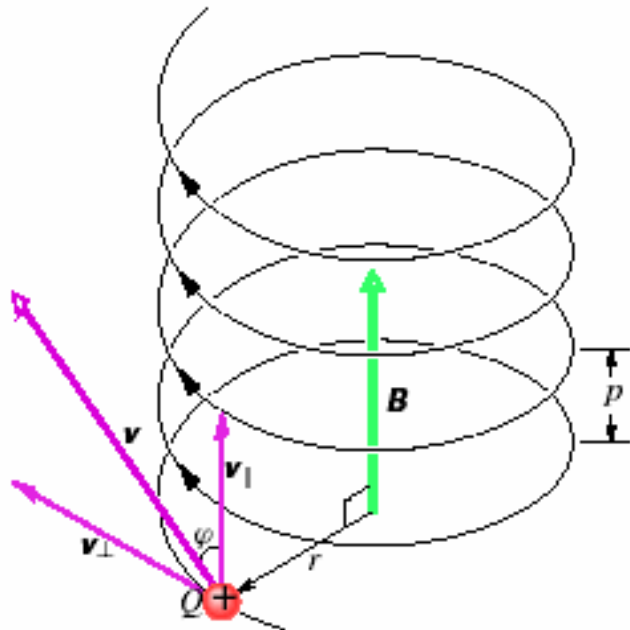
$$v_\parallel = v \cos \varphi$$

$$v_\perp = v \sin \varphi$$

není ovlivněna  
magnetickým polem

pohyb po kružnici

Trajektorií je šroubovice o poloměru  $r$ , periodě  $T$  a stoupání  $p$   
(tj. vzdálenost mezi dvěma sousedními závity)



$$r = \frac{m v_\perp}{|Q| B} = \frac{m v \sin \varphi}{|Q| B}$$

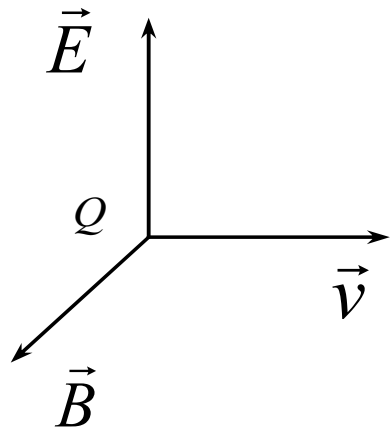
$$T = \frac{2\pi m}{|Q| B}$$

$$p = v_\parallel T = v \cos \varphi \frac{2\pi m}{|Q| B}$$

## 2. Nabitá částice v poli o $\vec{B} = konst.$ , $\vec{E} = konst.$ a $\vec{B} \perp \vec{E}$

(tj. tzv. zkřížená pole, pokusy prováděl J. J. Thomson - 1897)

Může nastat situace, kdy výsledná síla působící na částici je nulová



$$\vec{F} = \vec{F}_E + \vec{F}_B = Q\vec{E} + Q(\vec{v} \times \vec{B}) = 0$$

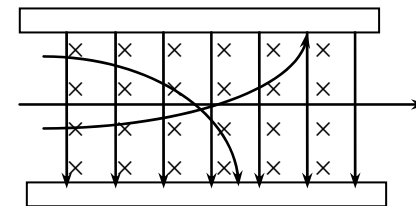
$$\Rightarrow QE = QvB \sin 90^\circ$$

Velikost intenzity elektrického pole:  $E = vB$

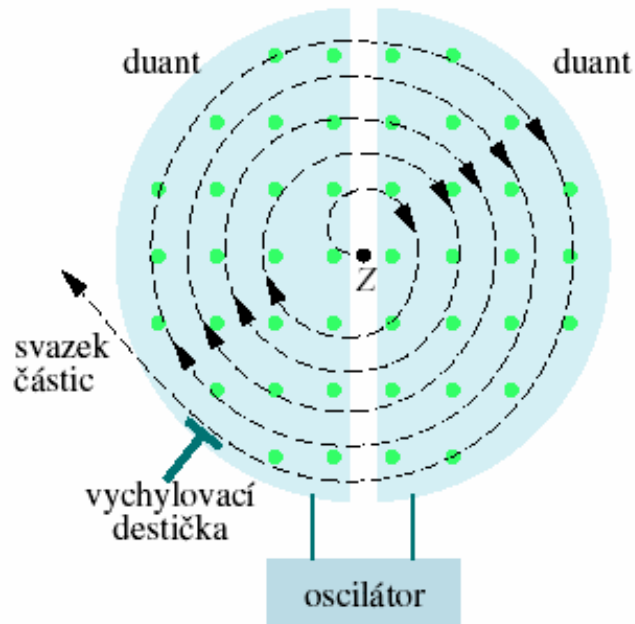
odkud pro rychlost platí  $v = \frac{E}{B}$ , částice s touto rychlostí se

neodchylují; umožňuje změřit rychlost nabitých částic.

**Užití: Rychlostní filtry** – elektrické pole mezi deskami směřuje zleva doprava, magnetická indukce směrem do nákresny. Štěrbinou mezi deskami projdou ven jen náboje, které se neodchylují.



Pohybu nabitých částic v magnetickém a elektrickém poli se využívá v *urychlovačích*



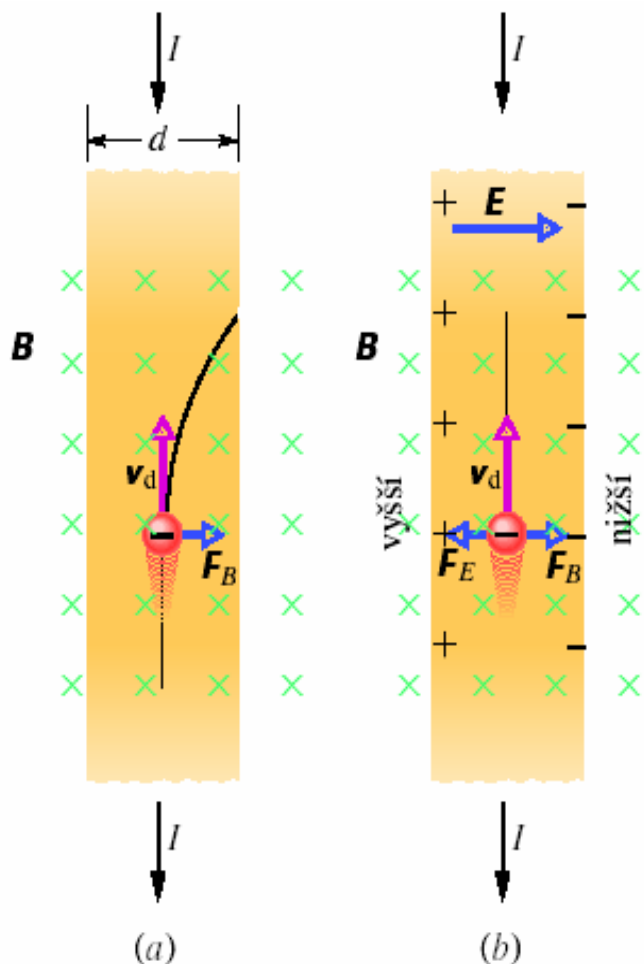
Schématické znázornění **cyklotronu** se zdrojem částic  $Z$  (např. protonů) a oběma duanty. Homogenní magnetické pole je kolmé k rovině obrázku a směřuje k nám. Protony obíhají po spirálovité trajektorii a získávají energii pokaždé, když procházejí štěrbinou mezi duanty.

Frekvence oběhů protonů je

$$f = f_{osc} = \frac{|Q|B}{2\pi m}$$

### 3. Hallův jev

Působení magnetického pole na vodivostní elektrony ve vodiči (při průchodu proudem).



Měděný proužek tloušťky  $d$ , kterým protéká proud  $I$ , je umístěn do magnetického pole o indukci  $\vec{B}$ .

- Situace okamžitě po zapnutí magnetického pole. Je zakreslena zakřivená trajektorie, po níž se bude elektron pohybovat.
- Ustálená situace, která se vytvoří brzy po zapnutí. Záporné náboje se budou shromažďovat na pravé straně proužku, takže na levé straně zůstane nevykompenzovaný kladný náboj. **Levá strana** proužku tedy bude mít **vyšší elektrický potenciál** než strana pravá.

Na elektrony působí magnetická síla

$$\vec{F}_B = -e\vec{v}_d \times \vec{B},$$

kde  $\vec{v}_d$  je driftová rychlost (rychlost pohybu volných elektronů vyvolaná vnějším elektrickým polem; za normálních podmínek je řádově  $10^{-1}$  mm/s.)

V důsledku posunutí elektronů ke kraji pásku vznikne elektrické pole o síle  $\vec{F}_E$ . Při rovnováze je

$$\vec{F} = \vec{F}_E + \vec{F}_B = \vec{0} \quad \Rightarrow \quad |\vec{F}_E| = |\vec{F}_B|$$

$$QE = Qv_d B \quad \Rightarrow \quad E = v_d B$$

rozdíl potenciálů vzniklý na vzdálenosti  $d$  se nazývá **Hallovo napětí**:

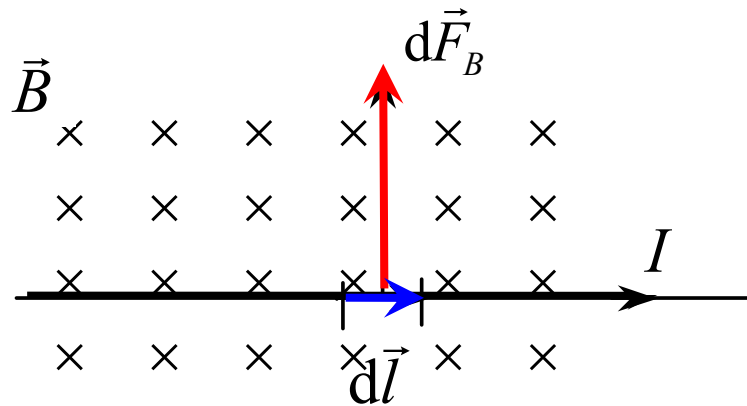
$$U_H = E d .$$

**Užití:** - určení koncentrace  $n$  elektronů ve vodiči

$$n = \frac{B I d}{U_H S Q}$$

- určení driftové rychlosti  $v_d$ .

## 4. Působení magnetického pole na vodič protékaný proudem



Na element  $d\vec{l}$  vodiče působí magnetická síla

$$d\vec{F}_B = dQ(\vec{v} \times \vec{B}), \quad \text{kde } dQ = I dt.$$

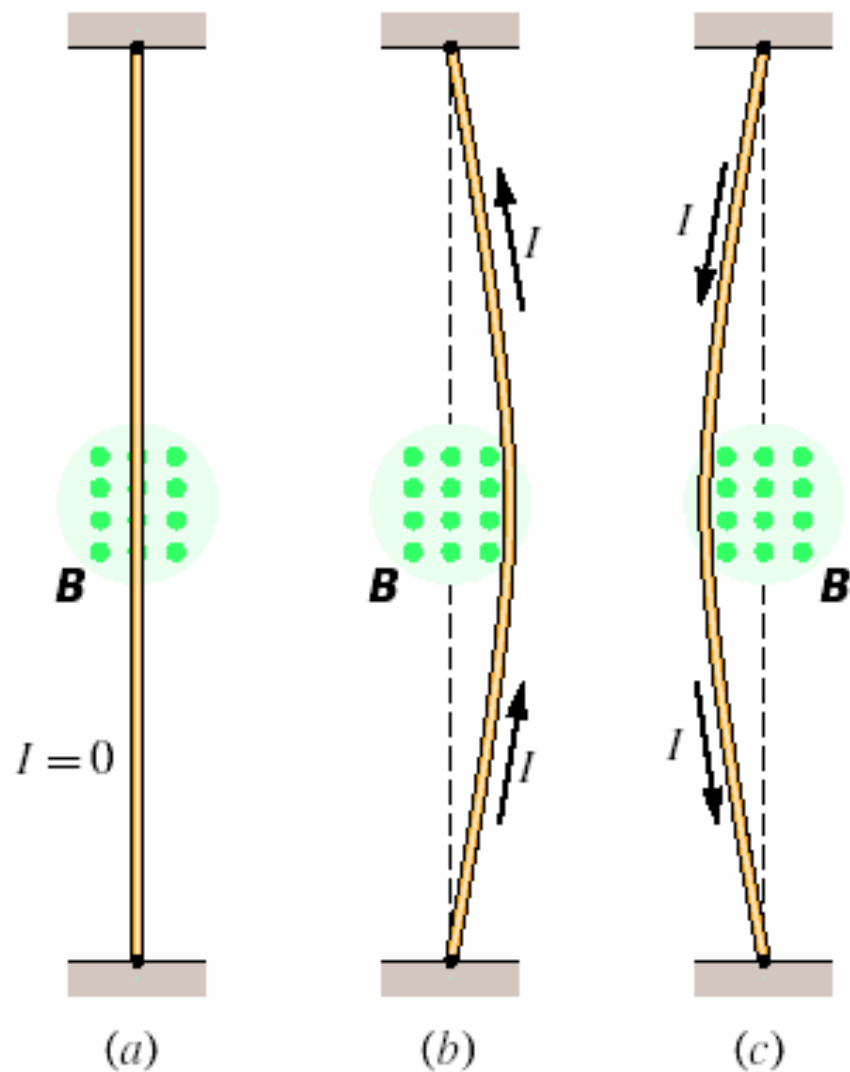
Na celý vodič protékaný proudem působí Ampérova síla

$$d\vec{F}_B = Idt(\vec{v} \times \vec{B}) = Idt \left( \frac{d\vec{l}}{dt} \times \vec{B} \right) = Id\vec{l} \times \vec{B}$$

$$\vec{F}_B = \int_{(C)} Id\vec{l} \times \vec{B}$$



Speciálním případem je přímý vodič:  $\vec{F}_B = I \vec{l} \times \vec{B}$

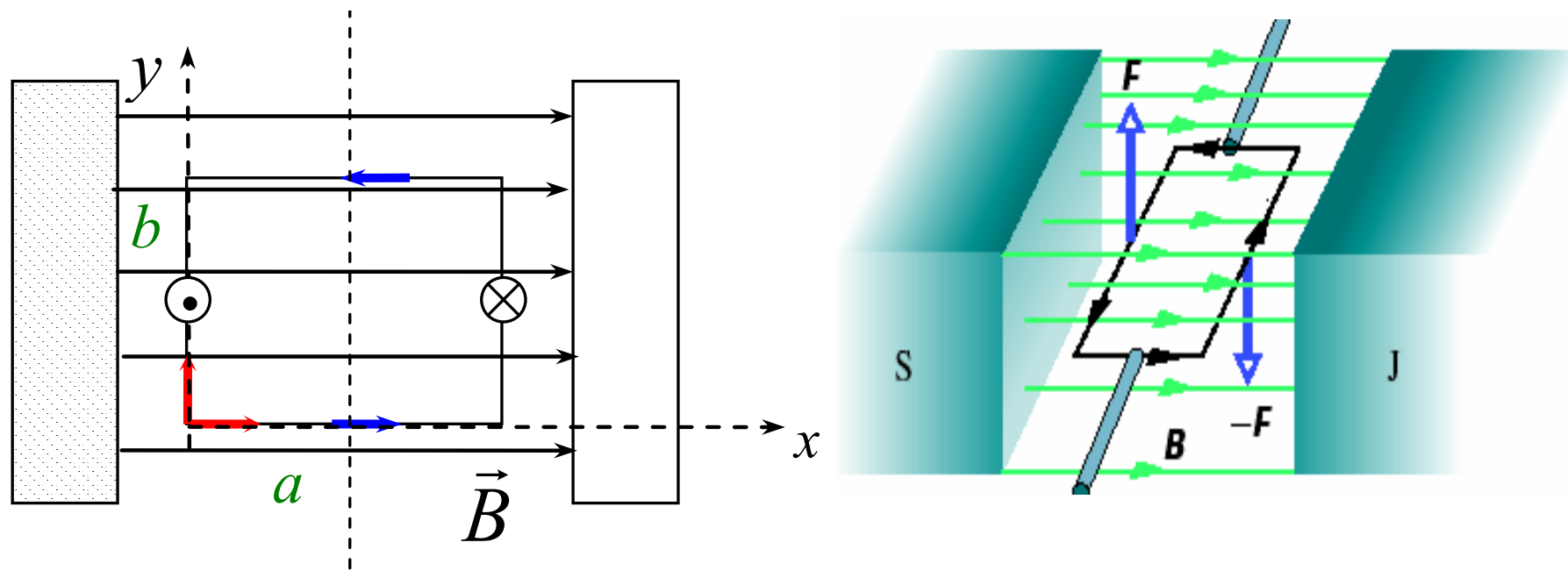


Na obrázku je ohebný vodič, umístěný mezi pólovými nastavci magnetu.

- (a) Neprotéká-li vodičem proud, je vodič rovný.
- (b) Teče-li vodičem proud směrem nahoru, prohne se doprava.
- (c) Teče-li vodičem proud směrem dolů, prohne se doleva.

## 5. Proudová smyčka v homogenním magnetickém poli

Uvažujme obdélníkovou smyčku o stranách  $a$  (směr osy  $x$ ) a  $b$  (směr osy  $y$ )



Určíme **výslednou sílu** a **výsledný moment sil**:

**Výsledná síla:**  $\vec{F} = \vec{F}_{12} + \vec{F}_{23} + \vec{F}_{34} + \vec{F}_{41}$

obecně  $\vec{F} = I \vec{l} \times \vec{B} \Rightarrow$

$$\left. \begin{aligned} \vec{F}_{12} &= Ia \vec{i} \times B \vec{i} = 0 \\ \vec{F}_{23} &= Ib \vec{j} \times B \vec{i} = -IbB \vec{k} \\ \vec{F}_{34} &= -Ia \vec{i} \times B \vec{i} = 0 \\ \vec{F}_{41} &= -Ib \vec{j} \times B \vec{i} = IbB \vec{k} \end{aligned} \right\} \Rightarrow \boxed{\vec{F} = \sum \vec{F}_i = 0}$$

### Výsledný moment sil

$\vec{F}_{23}$  ,  $\vec{F}_{41}$  = dvojice sil

$$\vec{M} = \vec{a} \times \vec{F}_{23} = a \vec{i} \times (-IbB \vec{k}) = Iab \vec{k} \times B \vec{i} = I \vec{S} \times \vec{B} , \text{ tj. } \boxed{\vec{M} = I (\vec{S} \times \vec{B})}$$

a velikost

$$\boxed{|\vec{M}| = I SB \sin \alpha}$$

kde  $\alpha$  je úhel, který spolu svírají vektory  $\vec{S}$  a  $\vec{B}$ .

(Na obr. je smyčka v nestabilní poloze ( $\alpha = 90^\circ$ ), volně otáčivý závit zaujme polohu s  $\alpha = 0^\circ$ .) **Vztah platí pro obecný tvar smyčky!**

## MAGNETICKÝ DIPÓL

Je to proudová smyčka, kterou protéká stacionární proud.

Definujeme magnetický dipólový moment proudové smyčky

$$\vec{\mu} = I\vec{S}$$

kde  $\vec{S}$  je orientovaná plocha smyčky.

Orientaci udává **pravidlo pravé ruky**: prsty ve směru proudu ve smyčce, palec ukáže orientaci  $\vec{\mu}$ .

Pro cívku o  $N$  závitech je  $\vec{\mu} = N I \vec{S}$

Moment síly působící na magnetický dipól:

$$\vec{M} = \vec{\mu} \times \vec{B}$$

(porovnejte s elektrickým dipólem:

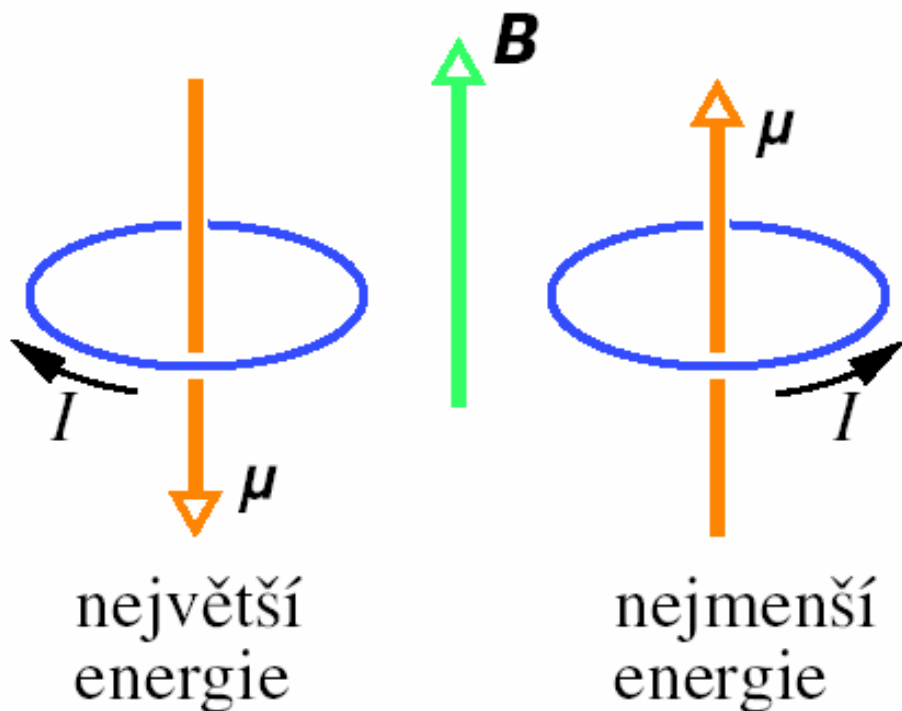
$$\vec{M} = \vec{p} \times \vec{E} )$$

Moment síly se snaží natočit smyčku tak, aby její magnetický moment souhlasil se směrem  $\vec{B}$ .

Magnetické pole působí na magnetický dipól momentem síly a tím jím otáčí. Tzn., že koná práci  $\Rightarrow$  dipól má potenciální energii, která závisí na jeho orientaci vzhledem k magnetickému poli

$$E_p(\alpha) = -\vec{\mu} \cdot \vec{B}$$

(analogie s elektrickým dipólem:  $E_p(\alpha) = -\vec{p} \cdot \vec{E}$ )



Orientace odpovídající největší a nejmenší energii magnetického dipólu ve vnějším magnetickém poli  $\vec{B}$ .

Směr magnetického dipólového momentu  $\vec{\mu}$  je určen směrem proudu  $I$ .

V prvním případě  $\vec{\mu} \uparrow \downarrow \vec{B}$ :

$$E_{p,\max} = -\mu B \cos 180^\circ = +\mu B$$

V druhém případě  $\vec{\mu} \uparrow \uparrow \vec{B}$ :

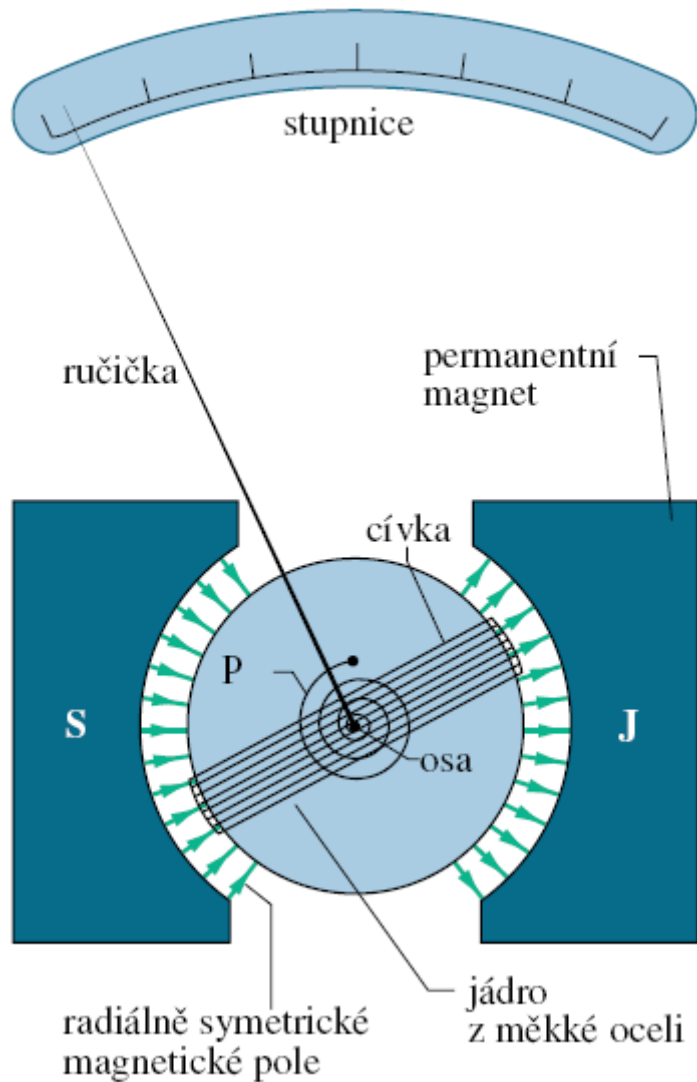
$$E_{p,\min} = -\mu B \cos 0^\circ = -\mu B$$

Rozdíl energií mezi těmito dvěma orientacemi magnetického dipólu:

$$\Delta E_p = +\mu B - (-\mu B) = 2\mu B$$

To je velikost práce, kterou musí vykonat vnější síla při otočení dipólu o  $180^\circ$ .

**Užití:** galvanometr – měří silový moment, kterým působí magnetické pole na cívku protékanou proudem (HRW s. 761)



Cívka se přestane otáčet, když je magnetický moment roven torznímu momentu pružiny

$$NISB \sin \alpha = k_t \varphi$$

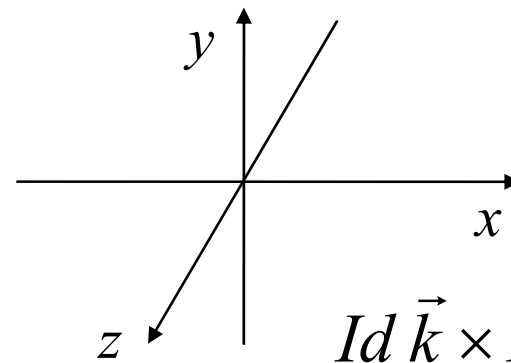
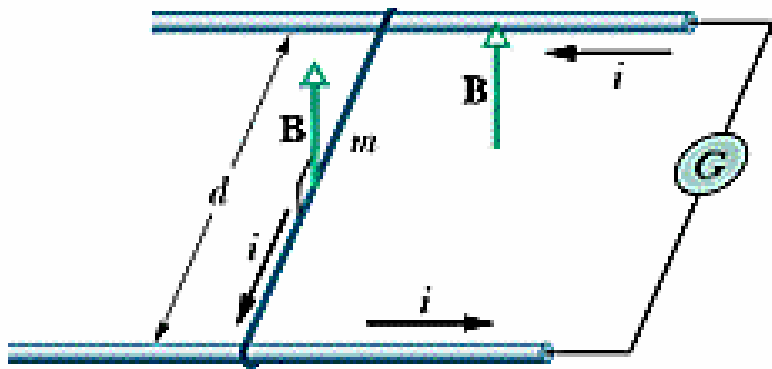
$k_t$  je torzní tuhost pružiny

$\varphi$  je výchylka ručky galvanometru

$\alpha = 90^\circ$  (magnetické pole je vždy kolmé k normálovému vektoru cívky)

**HRW 29. 49.** Kovový vodič má hmotnost  $m$  a klouže bez tření po dvou vodorovných kolejnicích s rozchodem  $d$ . Celá soustava se nachází ve svislém magnetickém poli o indukci  $\vec{B}$ . Soustavou protéká stejnosměrný proud  $I$ . Určete velikost rychlosti a směr pohybu vodiče za předpokladu, že v čase  $t = 0$  byl v klidu.

$m, d, \vec{B}, I, t, v = ?$ , je-li  $v_0 = 0$  a směr  $F_B = ?$



$$Id \vec{k} \times B \vec{j} = -F_B \vec{i}$$

Z obrázku a rovnice  $Id \vec{k} \times B \vec{j} = -F_B \vec{i}$  plyne směr pohybu vodiče – doleva (tj. od generátoru).



Na vodič působí magnetická síla

$$\vec{F}_B = I \vec{d} \times \vec{B}.$$

Poněvadž  $\vec{d} \perp \vec{B}$  je  $F_B = I d B$ .

Z 2. Newtonova zákona plyne:  $F_B = m a$ .

Pak pro zrychlení dostáváme

$$a = \frac{F_B}{m} = \frac{I d B}{m} \Rightarrow a = \text{konst.}$$

Poněvadž je zrychlení konstantní, jedná se o rovnoměrně zrychlený pohyb; ze zadání je  $v_0 = 0$  a pro hledanou rychlost platí:

$$v = at = \frac{I d B}{m} t.$$