

Corso di "Biologia dei Sistemi"
A.A. 2016/17

Modelli di popolazioni monospecie

Prof. Carlo Cosentino

Dipartimento di Medicina Sperimentale e Clinica
Università degli Studi Magna Graecia di Catanzaro
tel: 0961-3694051

carlo.cosentino@unicz.it

<http://bioingegneria.unicz.it/~cosentino>

<http://wpage.unina.it/carcosen>



- Lo studio e la modellistica delle dinamiche di popolazioni è uno degli argomenti classici della matematica applicata alla biologia
- I modelli sono applicabili a una molteplicità di sistemi
 - ✦ Popolazioni umane
 - ✦ Popolazioni animali
 - ✦ Colonie di insetti
 - ✦ Colonie batteriche
 - ✦ Studio di ecosistemi
 - ✦ Colture cellulari
- Lo scopo principale è quello di effettuare predizioni mediante simulazioni



- ✦ Il primo modello di popolazione si attribuisce a Leonardo Fibonacci (detto anche Pisano)
- ✦ E' un modello della crescita di una popolazione di conigli e risale al 1202
- ✦ Un grosso impulso allo studio dei modelli di popolazioni viene dall'ecologia, dove le applicazioni sono molteplici:
 - ✦ Relazione tra specie ed ambiente
 - ✦ Interazione/competizione prede-predatori
 - ✦ Evoluzione di specie resistenti ai pesticidi



L. Fibonacci (1170-1250)



- ✦ La prima classificazione dei sistemi di popolazioni può essere effettuata sulla base delle specie presenti
 - ✦ Popolazione monospecie: tutti gli individui della popolazione sono della stessa specie, ossia hanno le medesime caratteristiche
 - ✦ Popolazione multispecie: gli individui della popolazione hanno caratteristiche differenti e sono accomunabili in sottogruppi in base a tali caratteristiche



- ⤴ I modelli di popolazione monospecie sono soprattutto utili in studi di laboratorio, ad es. per prevedere la crescita di una coltura batterica
- ⤴ Tuttavia, essi possono essere anche applicati a popolazioni multispecie, laddove si vogliono analizzare isolatamente particolari sottosistemi



- ✧ Il primo passo nella costruzione di un modello è l'individuazione dello stato: nel caso di popolazione monospecie, lo stato è dato dal numero di individui
- ✧ Sia $N(t)$ il numero di individui della specie all'istante t
- ✧ Il secondo passo consiste nell'individuare quali sono i fattori che influenzano il cambiamento dello stato
 - ✧ Nascita
 - ✧ Morte
 - ✧ Migrazione



- ✦ Possiamo quindi scrivere una prima relazione semi-analitica

$$\frac{dN(t)}{dt} = \text{tasso nascita} - \text{tasso morte} + \text{tasso migrazione}$$

- ✦ Si noti che, a rigore, il modello dovrebbe essere discreto, poiché il numero di individui, N , può assumere solo valori interi
- ✦ In pratica N si può assumere reale, in modo da avere un modello continuo le cui dinamiche sono più facili da analizzare
- ✦ Per valori elevati di N la differenza è trascurabile

- ✦ Un'equazione di questo tipo si chiama **equazione di conservazione** della popolazione e si ottiene mediante un bilancio dei flussi entranti ed uscenti, come in molti altri campi dell'ingegneria
- ✦ Modelliamo i singoli termini, anche in questo caso non esiste un'unica scelta, e scelte diverse portano a modelli con caratteristiche differenti
- ✦ Tipicamente si assume che i tassi di **generazione** e di **degradazione** di una specie siano proporzionali al **livello di espressione** della specie



T.R. Malthus (1766-1834)

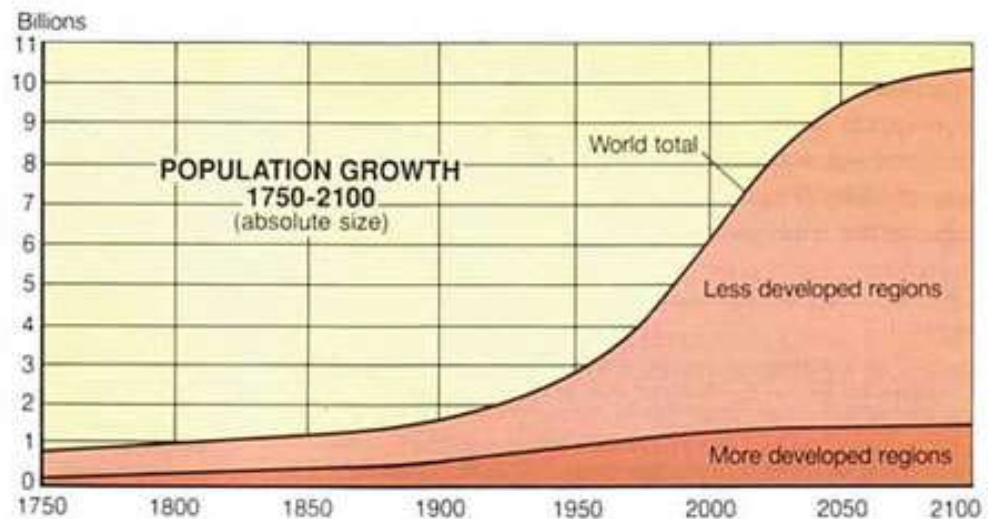
- ✧ Tale ipotesi si traduce nel seguente modello (si trascuri per adesso il tasso di migrazione)

$$\frac{dN(t)}{dt} = bN(t) - dN(t)$$

- ✧ dove ***b*** e ***d*** assumono valori costanti e positivi e rappresentano il **coefficiente di crescita** e il **coefficiente di mortalità** rispettivamente.
- ✧ Otteniamo un'eq. differenziale ordinaria lineare a coefficienti costanti, la cui soluzione si può calcolare analiticamente dato il livello iniziale $N(0)=N_0$

- ✦ La soluzione è $N(t) = N_0 e^{(b-d)t}$
- ✦ Cerchiamo ora di capire se il modello è realistico
- ✦ Possiamo avere due casi
 - ✦ $b > d \Leftrightarrow$ La popolazione cresce indefinitamente
 - ✦ $b < d \Leftrightarrow$ La popolazione decresce fino ad estinguersi
- ✦ Il modello è troppo semplicistico per risultare realistico

- ✦ Andamento della popolazione mondiale \Leftrightarrow





- ✦ Nel 1975 il 18% circa della popolazione viveva in paesi con tasso di nascita al di sotto della soglia di ricambio (ossia 2.1 bambini per donna)
- ✦ Nel 1997 la percentuale era salita al 44% e nel 2015 le Nazioni Unite prevedono che salirà al 67%
- ✦ Ogni giorno avvengono 10^8 atti sessuali, risultanti in 910000 concepimenti, di cui la metà sono involontari e produrranno 150000 aborti, un terzo dei quali sarà condotto in condizioni non sicure, provocando 500 morti
- ✦ Il modello è chiaramente troppo semplificato!!!



P.F. Verhulst (1804-1849)

✧ Dall'analisi dei dati sperimentali e di quelli estrapolati si può evidenziare un fenomeno di **saturazione**

✧ Il matematico belga Pierre François Verhulst propose il seguente modello, noto anche come **equazione logistica**

$$\frac{dN(t)}{dt} = r \left(1 - \frac{N(t)}{K} \right) N(t)$$

dove r e K sono costanti positive

✧ L'idea di base è che il coefficiente di generazione sia funzione del livello attuale di popolazione, N

$$b(t) = r \left(1 - N(t)/K \right)$$

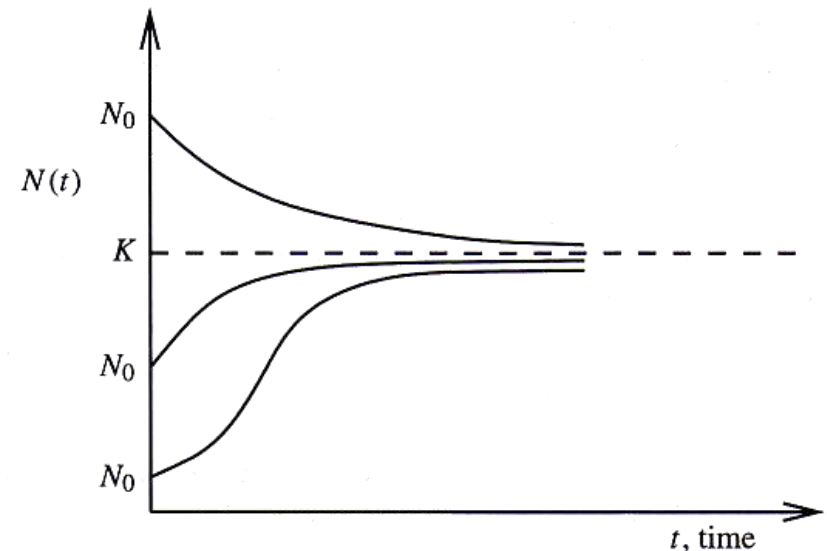


- ✦ La costante K viene detta **capacità di carico** dell'ambiente ed è generalmente determinata dalle risorse disponibili per il sostentamento degli individui
- ✦ Annullando la derivata si trovano i due punti di equilibrio del sistema, $N = 0$ e $N = K$
 - ✦ L'origine è un equilibrio **instabile**, come si può vedere linearizzando il sistema in 0 e analizzando gli autovalori
 - ✦ $N = K$ invece è uno stato di equilibrio **asintoticamente stabile**
- ✦ In conclusione, per qualsiasi valore iniziale N_0 , piccolo a piacere, il sistema evolverà sempre verso la condizione $N = K$.

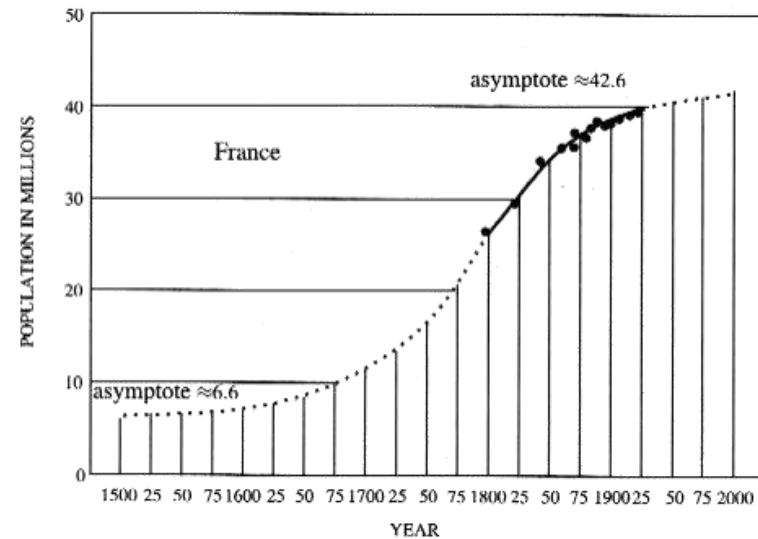
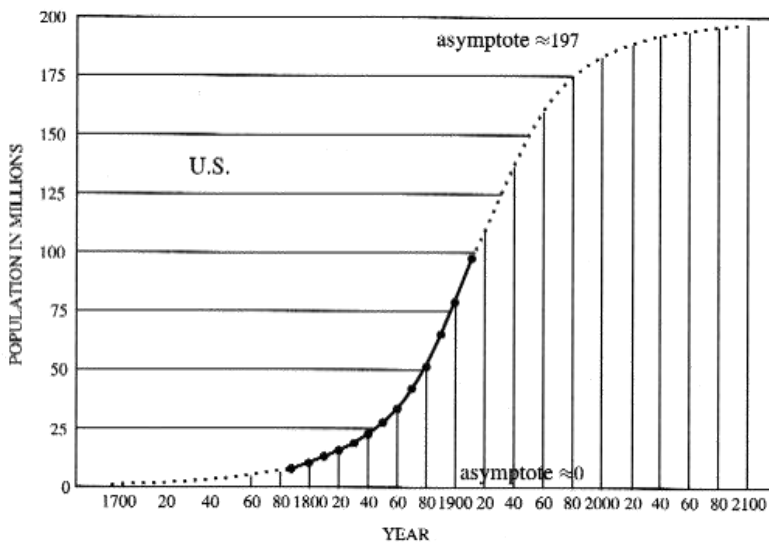
- La soluzione analitica è

$$N(t) = \frac{N_0 K e^{rt}}{K + N_0 (e^{rt} - 1)}$$

- Se $N_0 > K$ ($N_0 < K$) la curva decresce (cresce) in maniera monotona
- Nel caso $N_0 < K$ la curva parte diversamente a seconda che sia N_0 maggiore o minore di $K/2$



- Ottimizzando i valori di N_0 , K , r è possibile interpolare i dati demografici di vari paesi, come ad es. in (Pearl, 1925)



- Si noti che l'interpolazione risulta soddisfacente solo su alcuni intervalli, mentre gli altri non coincidono!



- ✦ Non è corretto validare un modello interpolando solo una parte dei dati sperimentali!
- ✦ Un possibile approccio potrebbe consistere nell'introduzione di ulteriori termini correttivi e coefficienti nella espressione
- ✦ Tuttavia non conviene complicare il modello solo per ottenere un buon fitting, poiché questo non produce una maggiore comprensione dei meccanismi di base che regolano la dinamica del sistema
- ✦ Ogni termine matematico va introdotto come traduzione di un'ipotesi di funzionamento derivata dall'osservazione del sistema originario o mediante un ragionamento logico

- ✦ L'evoluzione del parassita dell'abete rosso del Canada (*Choristoneura fumiferana*) è stata descritta da Ludwig et al. (1978) mediante un modello simile a quello di Verhulst

$$\frac{dN(t)}{dt} = r_B N(t) \left(1 - \frac{N(t)}{K_B} \right) - p(N)$$

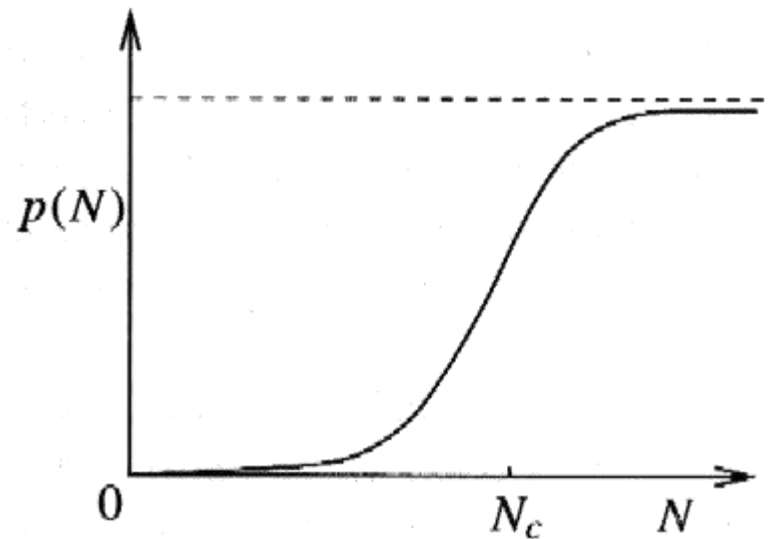
dove r_B è il tasso di nascita e K_B la capacità di carico, che dipende dalla densità di fogliame

- ✦ Il termine $p(N)$ tiene conto della predazione da parte degli uccelli e va definito in maniera opportuna



- ✦ Da osservazioni sperimentali, si vede che la predazione tipicamente satura per valori alti di N
- ✦ Quando la popolazione è bassa, invece, gli uccelli si spostano in altre zone, e quindi la predazione è molto bassa
- ✦ Il passaggio da una condizione all'altra è abbastanza brusco, e avviene in prossimità di un valore di soglia, N_c
- ✦ Un andamento del genere può essere modellato come

$$p(N) = \frac{BN^2}{(A^2 + N^2)}$$



- Assumendo la suddetta relazione per $p(N)$, otteniamo

$$\frac{dN}{dt} = r_B N \left(1 - \frac{N}{K_B} \right) - \frac{BN^2}{A^2 + N^2}$$

- Il parametro A rappresenta la soglia, N_c , mentre B è il tasso di predazione nella condizione di saturazione
- Il modello comprende quattro parametri: r_B, K_B, A, B
- Possiamo ridurre il numero di parametri da analizzare adimensionalizzando il modello

- ✦ Nel caso in esame, applicando le trasformazioni

$$u = \frac{N}{A}, \quad r = \frac{Ar_B}{B}, \quad q = \frac{K_B}{A}, \quad \tau = \frac{Bt}{A}$$

si arriva al modello adimensionalizzato

$$\frac{du}{d\tau} = ru \left(1 - \frac{u}{q} \right) - \frac{u^2}{1 + u^2}$$

- ✦ Si è scelto di prendere come livello unitario la soglia, A
- ✦ Il tempo, t , e il tasso di nascita, r_B , sono stati scalati della quantità A/B e B/A , rispettivamente
- ✦ Le variabili vanno divise per quantità della stessa dimensione (es. t [tempo] diviso A/B [#]/[tempo⁻¹]=[tempo])



- ✦ Non bisogna preoccuparsi dell'unità di misura
- ✦ Si può dire subito se un valore è grande ($\gg 1$) o piccolo ($\ll 1$)
- ✦ Si riduce il numero di parametri da considerare per l'analisi del modello
- ✦ Dato un modello, esso si può adimensionalizzare in più modi, scegliendo diverse relazioni di trasformazione
- ✦ L'importante è scegliere dei valori di riferimento per normalizzare e rendere tutte le variabili adimensionali

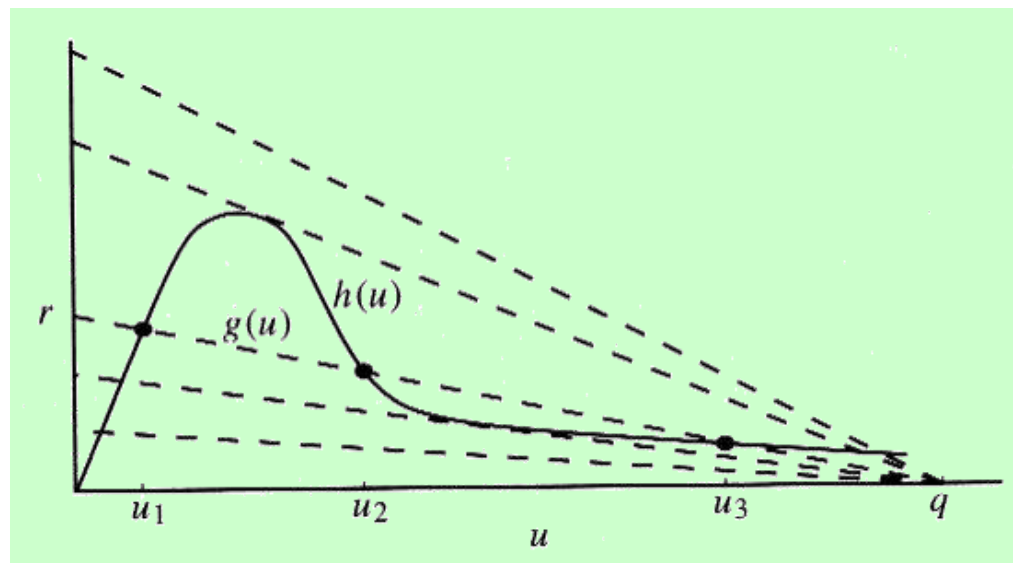
- Per trovare i punti di equilibrio annulliamo la derivata di u

$$\frac{du}{d\tau} = ru \left(1 - \frac{u}{q} \right) - \frac{u^2}{1+u^2} = 0$$

$$r \left(1 - \frac{u}{q} \right) = \frac{u}{1+u^2} \quad h(u)$$

$g(u)$

Le intersezioni sono i punti di equilibrio: possono essere 1 o 3 a seconda del valore dei parametri r e q



- ✦ Dato un sistema

$$\dot{x} = f(x)$$

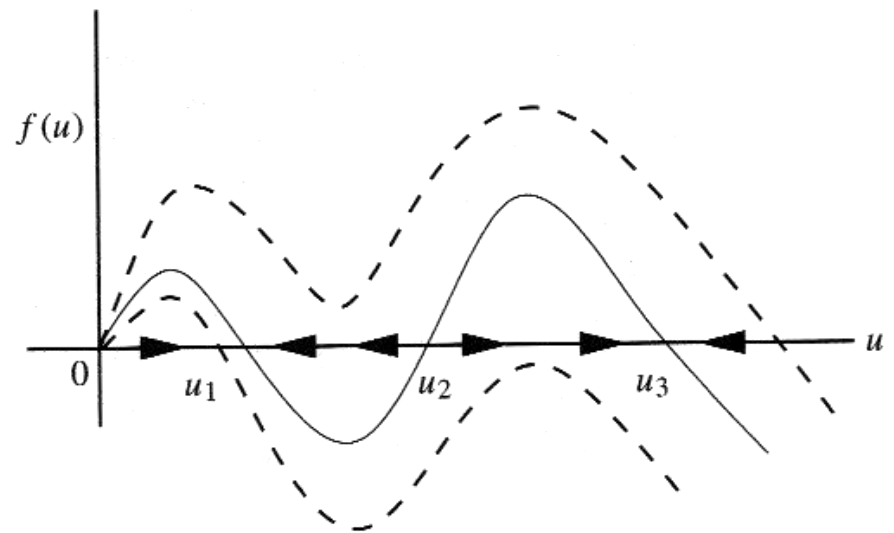
sia x_e un punto di equilibrio, ossia $f(x_e) = 0$.

- ✦ Costruiamo il sistema linearizzato

$$\delta\dot{x} = \left. \frac{\partial f}{\partial x} \right|_{x=x_e} \delta x, \quad \delta x := (x - x_e)$$

- ✦ Il teorema di Lyapunov ci dice che il punto di equilibrio x_e è (localmente) asintoticamente stabile per il sistema nonlineare se lo è anche per il sistema lineare

- ✦ Per determinare la stabilità dei punti di equilibrio bisogna tracciare l'andamento di $f(u)=g(u)-h(u)$ (infatti $du/d\tau=f(u)$)
- ✦ L'equilibrio è stabile solo se la df/du è negativa nell'intorno di quel punto, quindi l'origine e il punto u_2 sono instabili, mentre u_1 e u_3 sono asintoticamente stabili
- ✦ Infatti, se u aumenta la derivata negativa tende a riportare lo stato all'equilibrio





- ✦ Il punto u_1 corrisponde al livello minimo di popolazione di insetti, u_3 a quello di infestazione della foresta
- ✦ In circa 4 anni l'infestazione distrugge tutto il fogliame di abete, lasciando che le betulle prendano il sopravvento
- ✦ Il tempo di riforestazione per gli abeti è tra i 50 e i 100 anni
- ✦ Si deduce che un modello completo dovrebbe comprendere anche la dinamica delle piante (modello multispecie)
- ✦ Modelli molto complessi (con più di 80 tra variabili e parametri) sono stati elaborati (Hassell et al. 1999) per portare in conto anche altri fattori



- ✦ Una delle semplificazioni implicitamente considerate nei modelli precedenti consiste nel considerare istantanei gli effetti di un dato tasso di nascita
- ✦ Nella realtà, il tasso di nascita attuale si ripercuoterà sulla crescita della popolazione dopo un certo periodo di tempo, dipendente dal periodo di gestazione e dal raggiungimento della maturità riproduttiva
- ✦ Un modello più realistico, quindi, dovrebbe essere del tipo

$$\frac{dN(t)}{dt} = f(N(t), N(t - T))$$

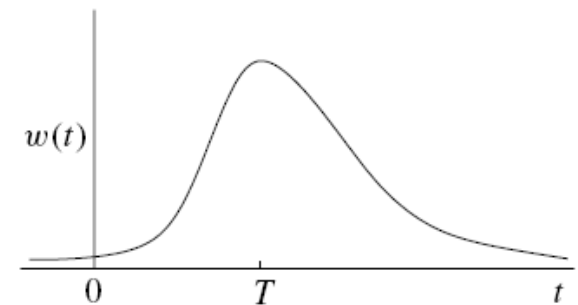
- Un'estensione in tal senso dell'equazione logistica è

$$\frac{dN(t)}{dt} = rN(t) \left(1 - \frac{N(t-T)}{K} \right)$$

- In questo modo il tasso di nascita attuale dipende dal livello di popolazione all'istante $t - T$
- In realtà, un modello più accurato dovrebbe basarsi su una media pesata della storia passata, ad es.

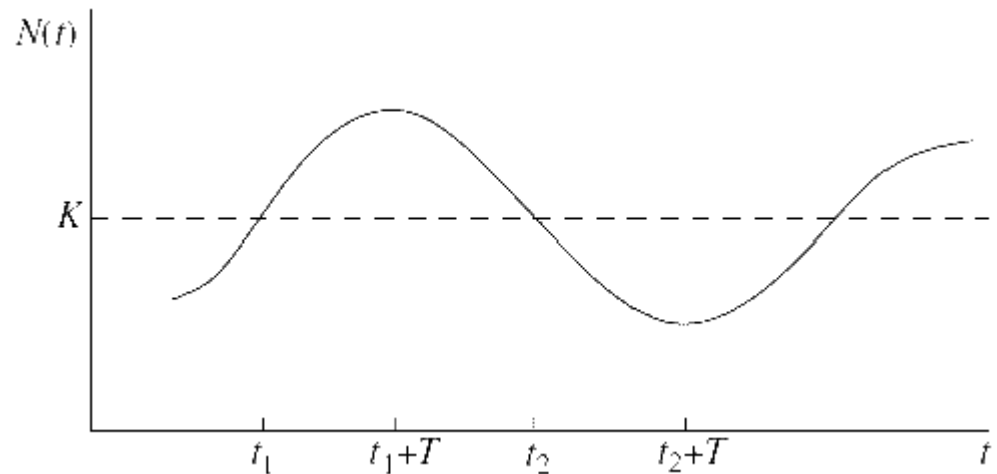
$$\frac{dN(t)}{dt} = rN(t) \left(1 - \frac{1}{K} \int_{-\infty}^t w(t-s)N(s)ds \right)$$

dove $w(t)$ è una opportuna funzione di peso



- ✦ L'introduzione del ritardo può cambiare profondamente il comportamento del sistema
- ✦ In particolare, i modelli con ritardo possono esibire una risposta oscillatoria permanente, ad es. per l'eq. logistica con ritardo

$$\frac{dN(t)}{dt} = rN(t) \left(1 - \frac{N(t-T)}{K} \right)$$



- ✦ Il periodo è dell'ordine di $4T$ (si può dedurre da considerazioni qualitative sull'equazione)



- ✦ I modelli con ritardo possono esibire dei cicli limite, ossia delle traiettorie periodiche attrattive
- ✦ Se, a seguito di una perturbazione, la traiettoria devia dal ciclo limite stabile, essa tende a ritornarvi al cessare della perturbazione
- ✦ Vi sono molti sistemi biologici che esibiscono cicli limite
- ✦ Una proprietà importante è che un modello monospecie senza ritardo non può mai esibire un ciclo limite



- ✦ Uno dei possibili utilizzi dei modelli monospecie consiste nel determinare la strategia ottima di raccolto
- ✦ Lo sfruttamento della popolazione influisce sul livello di equilibrio, portandolo dalla capacità di carico, K , ad un livello più basso, N_h
- ✦ L'obiettivo è quello di lavorare nel punto N_h in cui il tasso di nascita è più grande, in modo da massimizzare lo sfruttamento della popolazione

- ✦ Si consideri il modello

$$\frac{dN}{dt} = rN \left(1 - \frac{N}{K} \right) - EN = f(N)$$

EN : tasso di sfruttamento

dove si suppone che il raccolto sia proporzionale a N per un fattore E , che dà una misura dell'intensità di sfruttamento

- ✦ Annullando $f(N)$ troviamo il nuovo stato di equilibrio, $N_h(E)$, e il livello di resa del raccolto per unità di tempo, $Y(E)$

$$N_h(E) = K \left(1 - \frac{E}{r} \right) > 0 \quad \text{if} \quad E < r \quad \longrightarrow \quad Y(E) = EN_h(E) = EK \left(1 - \frac{E}{r} \right)$$

- Se $E > r$, chiaramente la popolazione è destinata ad estinguersi
- Supponiamo $E < r$ e troviamo il massimo tasso di sfruttamento $Y(E)$ e lo stato di equilibrio corrispondente

$$Y_M = Y(E) \Big|_{E=r/2} = \frac{rK}{4} \quad \longrightarrow \quad N_h \Big|_{Y_M} = \frac{K}{2}$$

- Analizziamo la stabilità linearizzando nel punto di equilibrio

$$\frac{d(N - N_h)}{dt} \approx \frac{df}{dN} \Big|_{N_h} (N - N_h) = (E - r)(N - N_h)$$

- Il punto di equilibrio è asintoticamente stabile se $E < r$

- Possiamo analizzare graficamente il comportamento del punto di equilibrio al variare di E

